PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-019196

(43) Date of publication of application: 19.01.1996

(51)Int.CI.

H02K 1/18 H02K 15/02

H02K 29/00

(21)Application number: 06-184802

(71)Applicant: MITSUBISHI ELECTRIC CORP

(22)Date of filing:

05.08.1994

(72)Inventor: HASHIMOTO AKIRA

NAKAHARA YUJI
AKUTSU SATORU
KAWADA JUNJI
FUJITA YOICHI
AZUMA KENICHI
TAKAI YASUNORI

MATSUMOTO MASARU HASEGAWA TADASHI MIYAZAKI HIROSHI

(30)Priority

Priority number: 05278562

Priority date: 08.11.1993

Priority country: JP

06 92041

28.04.1994

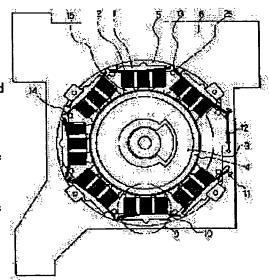
JP

(54) ROTATING ELECTRIC MOTOR, ITS MANUFACTURE AS WELL AS LAMINATED CORE AND ITS MANUFACTURE

(57)Abstract:

PURPOSE: To easily perform a winding operation and an assembly operation to every block by a method wherein a stator part is constituted as one block composed of thin parts whose number is equal to that of phases for an electric motor.

CONSTITUTION: A rotating electric motor is constituted in such a way that a stator part 1 in which coils 2 are arranged, at every magnetic pole, on a stator core laminated by a magnetic material is arranged and that a rotor part 3 is arranged on the inner circumferential side of the stator part 1. Then, the stator part 1 is constituted in such a way that magnetic—pole teeth 15 whose number is equal to that of phases for the electric motor are constituted as one block 9, and a plurality of blocks 9 are arranged and fixed onto a resin—molded product or a board so as to face the rotor part 3 in a state that they are connected by thin parts 10 or in a state that the thin parts 10 for the plurality of blocks 9 are cut. Thereby, a coil can be wound easily on every block 9, and every block can be assembled easily.



(19)日本国特許庁(JP)

(51) Int.Cl.⁶

四公開特許公報(A)

庁内整理番号

(11)特許出願公開番号

特開平8-19196

(43)公開日 平成8年(1996)1月19日

技術表示箇所

| Z D Z | | |
|------------------------|----------|--|
| _ | | |
| 7 | | |
| L | | |
| 29/00 Z | | |
| | | |
| | 審査請求 | 未請求 請求項の数49 OL (全 52 頁) |
| (21)出願番号 特願平6-184802 | (71)出願人 | 000006013 |
| | | 三菱電機株式会社 |
| (22)出顧日 平成6年(1994)8月5日 | | 東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 |
| | (72)発明者 | 横本 昭 |
| <i>5−2</i> 78562 | | 鎌倉市大船五丁目1番1号 三菱電機株式 |
| 93)11月8日 | | 会社パーソナル情報機器開発研究所内 |
| | (72)発明者 | 中原 祐治 |
| | İ | 尼崎市塚口本町8丁目1番1号 三菱電機 |
| | | 株式会社生産システム技術センター内 |
| • | (72)発明者 | 阿久津 悟 |
| (33)優先権主張国 日本(JP) | (,) | 郡山市栄町2番25号 三菱電機株式会社郡 |
| | | 山製作所内 |
| | (74) 代班人 | |
| | (14)104) | 最終頁に続く |
| 5 9 | | 5-184802 (71) 出願人 年(1994) 8月5日 (72) 発明者 5-278562 993)11月8日 JP) (72) 発明者 6-92041 |

FΙ

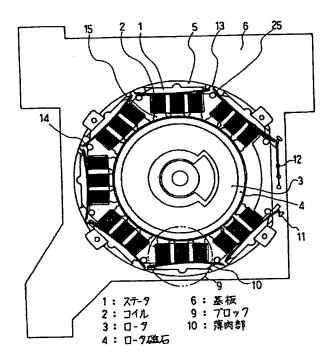
(54) 【発明の名称】 回転電動機並びにその製造方法並びに積層コア並びにその製造方法

(57)【要約】

【目的】 磁気ディスクや光ディスク駆動装置等に用いられる媒体駆動用薄型モータにおいて、卷線と端末処理の生産性と信頼性を向上し、安価かつ高性能の薄型回転電動機を得る。

識別記号

【構成】 ステータを複数のブロックまたは磁気ティース毎に分割したものを薄肉部でこれらを連結し、卷線時は薄肉部で連結した状態で渡り線を切らずに連続卷し、ステータ組立時は薄肉部を分断または折り曲げながら複数のブロックまたは磁極ティースを基板の上に配置する。



_

【特許請求の範囲】

【請求項1】 磁性材料で積層されたステータコアにコイルが各磁極ティース毎に配置されたステータ部と前記ステータ部の内周側にロータ部を配置構成される回転電動機において、前記ステータ部が、電動機の相数に等しい磁極ティースを1つのブロックとして構成され、複数の前記ブロックが薄肉部で繋がった状態または複数の前記ブロックの薄肉部を切断した状態で前記ロータ部に対向するように樹脂成形品または基板上に配置固定されたことを特徴とする回転電動機。

1

【請求項2】 ブロックの磁極ティースを互いに平行する形状としたことを特徴とする請求項第1項記載の回転 電動機。

【請求項3】 ブロックの継鉄部と磁極ティース部にコイルを配置したことを特徴とする請求項第1項記載の回転電動機。

【請求項4】 1つまたは複数のブロックをコイルの電力供給端子または中性点端子と同電位とし、ステータ部を接続端子と兼用したことを特徴とする請求項第1項記載の回転電動機。

【請求項5】 ブロックの基板側の1枚のコア材に段付きの突起を基板に直交する方向に1本または複数本設け、基板に設けた穴に差し込み位置決め固定されたことを特徴とする請求項第1項記載の回転電動機。

【請求項6】 複数のブロックを各中央の磁極ティースの磁東流れ方向に直交する方向に直線状で繋げた状態で磁性材料をプレス打ち抜きし、巻線では複数の磁極ティースに渡り線を切らずに連続巻し、複数のブロックの薄内部を折り曲げた状態または複数のブロックの薄内部を切断した状態で、樹脂成形品または基板上に組み付けることにより請求項第1項記載の回転電動機を製造する製造方法。

【請求項7】 複数のプロックを各中央の磁極ティースの磁東流れ方向に直交する方向に直線状で繋げた状態で磁性材料をプレス打ち抜きし、樹脂一体成形により磁極ティースの絶縁とブロックの固定部とプロックの両端または片端に設けた穴へのピンを形成し、巻線では複数の磁極ティースに渡り線を切らずに連続巻し、樹脂一体成形により形成されたピンを基準に複数のブロックの薄肉部を切断後折り曲げて基板に組み付けることにより請求 40 項第1項記載の回転電動機を製造する製造方法。

【請求項8】 磁性材料で積層されたステータコアにコイルが各磁極ティース毎に配置されたステータ部と前記ステータ部の内周側にロータ部を配置構成される回転電動機において、前記ステータ部の磁極ティースの欠落部分に鉄基板の切り起こしを1個または複数個設けたことを特徴とする回転電動機。

【請求項9】 磁極ティース毎にステータコアが分割さ 【請求項21】 れ前記磁極ティース毎にコイルが配置されたステータ部 ースを用いること とロータ部とから構成される回転電動機において、前記 50 動機の製造方法。

ステータ部が複数の磁極ティースのコイルの渡り線が繋 がった状態で前記ロータ部に対向するように配置固定さ れたことを特徴とする回転電動機。

2

【請求項10】 樹脂成形品または基板上に配置固定された磁極ティースのロータ対向面にレーザビーム等で熱的に切断またはシェービングしたことを特徴とする請求項第9項記載の回転電動機。

【請求項11】 樹脂成形品または基板上に配置固定された磁極ティースのヨーク部を、密着させた状態でレー 10 ザビーム等で熱的に溶着固定したことを特徴とする請求項第9項記載の回転電動機。

【請求項12】 中性点接続を磁極ティースの磁性材に 直接接続し、中性点電位とステータ部の磁性材とを同電 位としたことを特徴とする請求項第9項記載の回転電動 機。

【請求項13】 磁極ティース毎にステータコアが分割され前記磁極ティース毎にコイルが配置されたステータ部とロータ部とから構成される回転電動機において、前記磁極ティース部のローダ対向面の形状が、電動機の軸方向に複数段の階段状に形成または軸方向に斜め形状にされたことを特徴とする請求項第9項記載の回転電動機。

【請求項14】 前記ステータ部のロータ対向面またはロータ対向面近傍に、磁性材のワイヤを複数回巻回したことを特徴とする請求項第9項記載の回転電動機。

【請求項15】 複数の磁極ティースを磁束流れ方向に 直線状に繋げた状態で磁性材料をプレス打ち抜きし、巻 線では隣接する磁極ティースを連続に巻き、磁極ティー スをレーザビーム等で分断しながら樹脂成形品または基 板上に配置固定することにより請求項第9項記載の回転 電動機を製造する製造方法。

【請求項16】 直線状のコアを製作し、この直線状のコアに巻線を施し、この巻線された直線状のコアを屈曲成形することを特徴とする回転電動機の製造方法。

【請求項17】 直線状に伸展可能なコアと、このコアに巻き線された巻線と、前記コアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、を備えた回転電動機。

【請求項18】 収納容器は、内部を点検するウインド (覗き部)を有することを特徴とする請求項17記載の 回転電動機。

【請求項19】 収納容器の巻線端末処理部である絡げ 部を平行にかつ磁極ティースのピッチと同じピッチで配 設したことを特徴とする請求項17記載の回転電動機。

【請求項20】 ステータホルダに設けられたコイル巻回部に外周側から巻線を施し、巻線を施した後に連結した磁極ティースを前記コイル巻回部外周側から挿入固定することを特徴とする回転電動機の製造方法。

【請求項21】 幅が先端から根元まで一定の磁極ティースを用いることを特徴とする請求項20記載の回転電動機の製造方法。

-2-

30

【請求項22】 直線状に伸展可能なコアと、このコアに巻き線された巻線と、前記コアを保持する環状の保持リングと、を備えた回転電動機。

【請求項23】 直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、前記ステータコアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、前記ステータコアと同心円状に設けられたロータと、前記ステータコアの欠落部に設けられた磁気バランサと、を備え、前記磁気バランサと前記ロータの空隙 g b と前記ステータコアの磁極ティース先端部と前記ロータとの空隙 10 g t の関係が g b > g t となっていることを特徴とする請求項17記載の回転電動機。

【請求項24】 磁気バランサが収納容器に固定されていることを特徴とする請求項23記載の回転電動機。

【請求項25】 直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、を備え、前記ステータコアの磁気ティースが複数平行して配設される場合は、その長さが長くなるのに応じてコイル導体径を大きくすることを特徴とする請求項17記載の回転電動機。

【請求項26】 直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、を備え、前記ステータコアの磁気ティースが複数平行して配設される場合は、その長さに応じてコイル巻回位置を異ならせることを特徴とする請求項17記載の回転電動機。

【請求項27】 直線状のコアを製作し、この直線状のコアのほぼ平行に配設された磁極ティースに同時に巻回させることを特徴とする回転電動機の製造方法。

【請求項28】 直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、前記ステータコアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、前記ステータコアと同心円状に設けられたロータと、を備え、前記ステータコアにはブロック欠落部が設けられ、前記ロータをこのブロック欠落部の方向に偏心させることを特徴とする請求項17記載の回転電動機。

【請求項29】 直線状に伸延可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、前記ステータコアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、前記ステータコアと同心円状に設けられたロータと、を備え、前記ステータコアにはブロック欠落部が設けられ、このブロック欠落部とは反対側の位置のブロック空隙を他のブロック空隙より大きくしたことを特徴とする請求項17記載の回転電動機。

【請求項30】 直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、前記ステータコアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、前記ステータコアと同心円状に設けられたロータと、を備え、前記ステータコアのブロックにおいて長さが最も短い磁極ティースに前記ステータコアを積層固定する抜きかしめ部を設けたことを特徴とする請求項17記載の回

転電動機。

【請求項31】 プレス打ち抜きされた複数枚の磁性材を積層してモータ等の磁路を形成する積層コアにおいて、上記積層される磁性材が、複数のコア部と、これらのコア部を連結し、かつ積層後に折り曲げ可能な薄内部とを備えたことを特徴とする積層コア。

【請求項32】 薄肉部の両側に、該薄肉部を折り曲げることによって互いに接合されて磁路を形成するとともに、コア固定のための締結部材挿入部を形成する突起を設けた請求項31に記載の積層コア。

【請求項33】 薄肉部を補強するようにこれに対しブリッジ形成され、かつ任意に分離除去できる補強部を設けた請求項31に記載の積層コア。

【請求項34】 薄肉部が形成されている磁性材と、薄肉部が形成されていない磁性材とを積み重ねた請求項3 1に記載の積層コア。

【請求項35】 コア部および薄肉部からなる磁性材の 両端に位置決め部を設けた請求項31に記載に積層コ ア。

20 【請求項36】 薄肉部で折り曲げることにより密着または接近する薄肉部両側の突起間が、積層方向の両端面または片端面で溶着固定されている請求項31に記載の積層コア。

【請求項37】 積層されて複数枚の磁性体が一箇所または複数箇所で、スポット溶接により一体結合されている請求項31に記載の積層コア。

【請求項38】 積層された複数枚の磁性体が薄肉部両端の突起で、スポット溶接により一体結合されている請求項31に記載の積層コア。

【請求項39】 積層される複数枚の各磁性体の表裏の一箇所または複数箇所に凹凸部が設けられ、上記各磁性材がこれらの凹凸部で嵌合されて、該凹凸部でスポット溶接により上記各磁性材が一体結合されている請求項31に記載の積層コア。

【請求項40】 積層される複数枚の磁性材の一部または全部のプレス断面における角部を滑らかなアール形状とした請求項31に記載の積層コア。

【請求項41】 積層される複数枚の磁性材の一部また 全部のプレス断面における角部を半径の異なる滑らかな 7 アール形状とし、上記積層方向の両端にある磁性材の該 両端側にある上記アール形状を他より大きくした請求項 31に記載の積層コア。

【請求項42】 積層された複数枚の磁性材の積層方向の両端面に絶縁材薄板が接着されている請求項31に記載の積層コア。

【請求項43】 積層される複数枚の磁性材間に、絶縁 材料を介して配線パターンを配置した配線シートが介装 されている請求項31に記載の積層コア。

【請求項44】 積層される複数枚の磁性材の積層方向 50 の片端面に、絶縁材料を介して配線パターンを形成した

5

磁性材基板が接着されている請求項31に記載の積層コア。

【請求項45】 プレス打ち抜きによるかえり部が折り 重ね側に、だれ側が外側に位置するように折り重ねられ た磁性板を有し、該磁性板が複数枚重ね合わされている 積層コア。

【請求項46】 プレス打ち抜きされた複数枚の磁性材を積層して、トランス等の磁路を形成する積層コアにおいて、上記積層される磁性材が、略U字状のコア部と、このコア部に連結されて、コイル装着後に上記U時状開口部を閉じるように折り曲げ可能な薄肉部とを備えた積層コア。

【請求項47】 複数のコア部およびこれらのコア部を連結する薄肉部を持った磁性材をプレス打ち抜きにより形成し、該磁性材を複数枚積層した後コイルを形成し、上記薄肉部を折り曲げて積層コアとする積層コアの製造方法。

【請求項48】 予め磁性材基板の表面に絶縁材料の薄板および導電体の薄板を接着しておき、その導電体のエッチングにより配線パターンを形成し、該配線パターンを持った上記磁性材基板を、積層された磁性材の片端面に接着固定した請求項47に記載の積層コアの製造方法。

【請求項49】 プレス打ち抜きにより、対向部位に複数の磁極ティースを持つ磁性材を形成し、該磁性材を上記対向部位の磁極ティースが重なるように一箇所または複数箇所で打ち抜きによるかえり部側が重なるように折り曲げ、さらにこれらの折り曲げた磁性材を重ね合わせて積層コアとする積層コアの製造方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、例えば磁気ディスクや 光ディスク駆動装置等に用いられる媒体回転駆動用の薄 型モータの構成およびその製造方法並びにその積層コア およびその製造方法に関するものである。

[0002]

【従来の技術】

従来例1

図139は、特公平5-39020号公報に記載されたディスク装置用のスピンドルモータのステータを示している。図において、一体で打ち抜かれたステータコア20と、そのステータコア20の磁極ティースの各々に巻かれスロットに収納されたステータコイル2が示されている。このスピンドルモータは、インナロータと呼ばれる構成であり、ステータの内側に対向してロータおよびロータマグネットが配置されている。インナロータの特長としては、薄型にモータを構成することができ、コンパクト・薄型化が要求されている磁気ディスクや光ディスク駆動装置に適していることである。

【0003】従来例2

6

図140、図141は、特開平2-133055号公報に記載された従来例である。図140は、一体で打ち抜かれたステータコアを示しており、図141は、そのステータコアの磁極ティース15の一つにステータコイル2を巻いた状態を示している。この従来例は、アウタロータと呼ばれる構成であり、ステータの外側に対向してリング状のロータおよびロータマグネットが配置されている。ロータの軸はステータの中央にあり、ロータ軸とリング状のロータマグネットとは薄い円板で繋がっている。この構成のスピンドルモータは、小径化と薄型化が可能であるため、磁気ディスクや光ディスク駆動装置用のスピンドルモータにおいては、最も適用されているモータである。

【0004】 従来例3

図142、図143は、特開平2-133055号公報に記載された内容を示している。この従来例は、従来例2と同じアウタロータの構成となるスピンドルモータのステータを示している。従来例2との相違点は、各磁極ティースの一部を分割構造としており、図142の例では、コイル2を巻線した後に磁極ティースのスロット頭部15-2を差し込んで組み立てている。また、図143の例では、各磁極ティース15-3に個別に巻線をした後にステータ本体15-1に差し込んで組み立てている。

【0005】従来例4

図146は実開平5-86151号公報に開示された磁気ディスクや光ディスク駆動装置のモータの構成を示すもので、インナーロータ型のモータである。図において、3つの磁極ティース15が一つの分割ブロックとなってステータコア20が構成されており、各々の磁極ティース15にコイル2が巻線されている。このモータの特徴は、ディスク駆動装置のヘッドの移動空間にはステータコア20を配置しないことである。尚、ステータコア20が配置されていないロータマグネット4の外周部にはロータマグネットを被うようにシールドヨーク4aが配されている。

【0006】従来例5

図147および図148は例えば特開平5-17648
4号公報に示された従来のフロッピーディスク装置用のスピンドルモータのステータ構造を示している。同図に示されるモータは、インナロータ型と呼ばれるもので、ステータ120に対して内側にロータ110が配置されたものである。図において、122は一体で打ち抜かれたステータコア、130はそのステータコア122の磁極ティース122aの各々に巻かれたステータコイルである。このステータコア122は、一体型の形状をした磁性材を複数枚重ね合わせた積層コアにより形成されている。また、樹脂材がステータコア122の表面に一体成形されていることにより、ステータコア122とステータコイル130との間が絶縁されている。なお、11

2は磁石、114は軸、116はヨークである。

【0007】従来例6

図149は例えば特開平5-38109号公報に示され た従来の薄型モータのステータコアの絶縁処理構造を示 している。この薄型モータのステータコアの絶縁処理構 造は、熱可塑性樹脂からなる絶縁シートをステータコア 151の両側から加熱・押圧して、このステータコア1 51の周囲に絶縁被膜150を形成したものである。

[0008]

【発明が解決しようとする課題】従来例1の場合、ステ ータコアが一体のリング形状をしており、ステータの内 側に向いた磁極ティースにステータコイルを巻くこと は、極めて困難である。巻線を実施するには、ノズルに マグネットワイヤを通し磁極ティースのまわりを周回さ せることとなるが、ステータコアの内径側が手狭なため に巻線装置の構成が複雑となり、また巻線スピードにお いても1000rpm以上にあげることができず生産性 の悪い巻線作業が強いられる。また、スロットの数は、 巻線の困難性からの制約を受けるために増やすことがで きず、トルクアップの妨げやトルクリップル発生の要因 となっている。さらに、コイルの巻線は、整列に巻くこ とがコイル形状のコンパクト化や特性向上、信頼性向上の が寄与するが、この従来例においてはステータコアと巻 線装置とのスペースが極めて狭いために、整列巻を実現 することは不可能である。

【0009】従来例2の場合、一体型ステータであるた め、ステータコアの磁極ティース部の形状が複雑なた め、巻線が非常に困難となるため能率的に巻線すること ができない。そのため、生産性が悪くコスト高の原因と なるばかりか、特殊な巻線機を必要とするなど工法的欠 30 点が指摘されていた。

【0010】従来例3の場合、従来例2の欠点を解消す るために提案されたものであるが、図においては、モー タの特性を良くするためにスロット数を多くする場合に は巻線性の効果は無く、さらには分割されたステータの 嵌合接続された部分での磁気抵抗が増加することやエア ギャップが不均一となるために、モータの特性の負因子 となっている。また、図の場合は、巻線と容易となった が、各磁極ティース毎にコイルの端末が2本必要となる ために、巻線後のコイル端末の電気的接合に多大な作業 40 が増え、コストアップの要因となるばかりか接合の信頼 性が低下することとなる。

【0011】従来例4の場合、ステータコアを分割ブロ ック化することによってインナーロータ型の問題点であ るコイルの巻線性を改善しているが、巻線後の各ブロッ ク間の各々の磁極ティースに巻かれたコイルの電気的な 接合に多大な作業が増え、コストアップとなるばかりか 接合の信頼性が低下することになる。又、ステータコア を分割ブロック化しているために、ステータコアをロー タマグネットに対して一定の空隙を保ち配置固定するの 50 している。また、ステータ部を取付基台から分離して組

δ

が困難となっており、さらに、ステータコアが分割ブロ ックの状態で組み立てられているので、ステータコアの ハンドリング性および組み立て性が悪いものとなってい

【0012】従来例5の場合、ステータコア122が一 体のリング形状をしており、ステータの内側に向いて、 相対間隙の狭い各磁極ティース122aにステータコイ ル130を巻くことは、極めて困難である。

【0013】すなわち、巻線を実施するには、ノズルに マグネットワイヤを通し磁極ティース7のまわりを周回 させることとなるが、ステータコア122の内径側が手 狭なために巻線装置の構成が複雑となり、また巻線スピ ードにおいても1000rpm以上にあげることができ ず生産性の悪い巻線作業が強いられるなどの問題点があ

【0014】また、スロットの数は、巻線の困難性から の制約を受けるために増やすことができず、トルクアッ プの妨げやトルクリップル発生の要因となるほか、ステ ータコイル130の巻線は、整列に巻くことがコイル形 状のコンパクト化や特性向上、信頼性向上に寄与する が、この従来例においてはステータコア 8 と巻線装置と のスペースが極めて狭いために、整列巻を実現すること は不可能であるなどの問題点があった。

【0015】また、樹脂材による一体成形を施してステ ータコイル130とステータコア8を絶縁しているが、 樹脂材と一体成形の加工工程が必要となるためコストア ップとなるほか、さらに、ステータコア122に樹脂に よる層が形成されるために、ステータコイル130の周 長が余計に必要となり、ステータコイル130に使用す るマグネットワイヤの量が増えるとともに、モータを薄 型化できなくなるなどの問題点があった。

【0016】従来例6の場合、コイルとステータコア1 51を絶縁するために、熱可塑性樹脂からなる絶縁シー トをステータコア151の両側から加熱・押圧して絶縁 被膜150を形成しており、絶縁シートと加熱・押圧の 工程が必要となるためコストアップとなるなどの問題点

【0017】この発明は上記のような問題点を解決する ためになされたもので、回転電動機のステータ部を複数 のブロックまたは磁極ティース毎に分割した形状を薄肉 部で連結した状態で、巻線が容易に行うことができ、し かも渡り線は切断することなく連続巻しているためにコ イル端末処理と結線処理が容易に行うことができること を目的とする。また、ステータコアの組立は、薄肉部を 切断または折り曲げることで高精度に容易に行うことが でき、生産性と信頼性の良い回転電動機を安価に提供す ることを目的とする。

【0018】また、コイルの巻き線が容易で、組立性も 良く、信頼性の高い回転電動機を提供することを目的と み立てることによって、ステータ部と他の部材を別々に 取り扱うことを可能とし、複雑な形状の基台にもステー 夕部を取り付けることができるので、記録再生装置等に 対して回転電動機をビルトイン構造とすることができる ことを目的とする。

Q

【0019】また、コアの形成およびこのコアの磁極テ ィースに対するコイルの整列、形成を容易に実施できる 積層コアを得ることを目的とする。

【0020】また、薄肉部付近でねじ等により構造体に 確実に固定できるようにし、かつ各ステータ構成部を維 10 ぐ磁路を形成できる積層コアを得ることを目的とする。

【0021】また、折り曲げて積層体とする前の薄肉部 の変形、破損を未然に防止できる積層コアを得ることを 目的とする。

【0022】また、磁性材の積層枚数の多い場合でも、 **薄肉部の折り曲げを容易に実施できる積層コアを得るこ** とを目的とする。

【0023】また、磁極ティースに対するコイルの巻線 時において磁性材を正しく位置決め保持できる積層コア を得ることを目的とする。

【0024】また、一体構造の安定化および他の構造物 への取り付けを堅固、確実に行うことができる積層コア を得ることを目的とする。

【0025】また、積層された磁性材を、任意の部位で 大きな強度にて一体固着できる積層コアを得ることを目 的とする。

【0026】また、積層された磁性材を突起部で大きな 強度にて一体固着できる積層コアを得ることを目的とす

【0027】また、凹凸部で相互に係合しながら積層し た磁性材を、その凹凸部のスポット溶接によって、正確 な位置にて強固かつ確実に一体化できる積層コアを得る ことを目的とする。

【0028】また、直接または薄い被膜を介してマグネ ットワイヤを巻線することができる積層コアを得ること を目的とする。

【0029】また、両端にある磁性材の角部によって、 マグネットワイヤが損傷するのをより確実に防止できる 積層コアを得ることを目的とする。

【0030】また、簡単な絶縁処理にてマグネットワイ ヤを巻線することができる積層コアを得ることを目的と する。

【0031】また、磁極ティースに巻線されるコイルの 端末線の処理を容易に実施できる積層コアを得ることを 目的とする。

【0032】また、配線基板を磁性材上に設けること で、コイルの端末線の処理を容易に実施できる積層コア を得ることを目的とする。

【0033】また、直接または薄い被膜を塗布した上に マグネットワイヤを巻線することができる積層コアを得 50 方法であり、複数のブロックを各中央の磁極ティースの

ることを目的とする。

【0034】また、トランスの形成を容易化できる積層 コアを得ることを目的とする。

10

【0035】また、ステータの積層コアを容易かつ迅速・ に組み付けることができる積層コアの製造方法を得るこ とを目的とする。

【0036】また、コイルの端末線を容易に処理できる 積層コアを容易かつ迅速に組み付けることができる積層 コアの製造方法を得ることを目的とする。

【0037】また、磁性材の折り曲げおよび積層という 単純な工程にて積層コアを形成できる積層コアの製造方 法を得ることを目的とする。

[0038]

【課題を解決するための手段】請求項第1項記載の発明 に係わる回転電動機は、磁性材料で積層されたステータ コアにコイルが各磁極ティース毎に配置されたステータ 部と前記ステータ部の内周側にロータ部を配置構成され る回転電動機において、前記ステータ部が、電動機の相 数に等しい磁極ティースを1つのブロックとして構成さ れ、複数の前記プロツクが薄肉部で繋がった状態または 複数の前記ブロックの薄肉部を切断した状態で前記ロー 夕部に対向するように樹脂成形品または基板上に配置固 定されている。

【0039】また、請求項第2項記載の発明に係わる回 転電動機は、請求項第1項記載の発明をさらに、ブロッ クの磁極ティースを互いに平行する形状としている。

【0040】また、請求項第3項記載の発明と係わる回 転電動機は、請求項第1項記載の発明をさらに、ブロッ クの継鉄部と磁極ティース部にコイルを配置している。

【0041】また、請求項第4項記載の発明に係わる回 転電動機は、請求項第1項記載の発明をさらに、1つま たは複数のブロックをコイルの電力供給端子または中性 点端子と同電位とし、ステータ部を接続端子と兼用して

【0042】また、請求項第5項記載の発明に係わる回 転電動機は、請求項第1項記載の発明をさらに、プロッ クの基板側の1枚のコア材に段付きの突起を基板に直交 する方向に2本設け、基板に設けた穴に差し込み位置決 め固定している。

【0043】また、請求項第6項記載の発明に係わる回 転電動機の製造方法は、請求項第1項記載の発明の製造 方法であり、複数のブロックを各中央の磁極ティースの 磁束流れ方向に直交する方向に直線状で繋げた状態で磁 性材料をプレス打ち抜きし、巻線では複数の磁極ティー スに渡り線を切らずに連続巻し、複数のブロックの薄肉 部を折り曲げた状態または複数のブロックの薄肉部を切 断した状態で、樹脂成形品に組み付けられている。

【0044】また、請求項第7項記載の発明に係わる回 転電動機の製造方法は、請求項第1項記載の発明の製造 磁東流れ方向に直交する方向に直線状で繋げた状態で磁性材料をプレス打ち抜きし、樹脂一体成形により磁極ティースの絶縁とプロックの固定部とプロックの両端また は片端に設けた穴へのピンを形成し、巻線では複数の磁

は片端に設けた穴へのピンを形成し、巻線では複数の磁極ティースに渡り線を切らずに連続巻し、樹脂一体成形により形成されたピンを基準に複数のプロックの薄肉部を切断後折り曲げて基板に組み付けている。

【0045】また、請求項第8項記載の発明に係わる回転電動機は、磁性材料で積層されたステータコアにコイルが各磁極ティース毎に配置されたステータ部と前記ステータ部の内周側にロータ部を配置構成される回転電動機において、前記ステータ部の磁極ティースの欠落部分に鉄基板の切り起こしを設けている。

【0046】また、請求項第9項記載の発明に係わる回転電動機は、磁極ティース毎に磁性材からなるステータコアが分割され、前記磁極ティース毎にコイルが配置されたステータ部とロータ部とから構成される回転電動機において、前記ステータ部が複数の磁極ティースのコイルの渡り線が繋がった状態で前記ロータ部に対向するように配置固定されている。

【0047】また、請求項第10項記載の発明に係わる回転電動機は、請求項第9項記載の発明をさらに、樹脂成形品または基板上に配置固定された磁極ティースのロータ対向面をレーザビーム等で熱的に切断またはシェービングしている。

【0048】また、請求項第11項記載の発明に係わる回転電動機は、請求項第9項記載の発明をさらに、樹脂成形品または基板上に配置固定された磁極ティースのヨーク部を、密着させた状態でレーザビーム等で熱的に溶着固定している。

【0049】また、請求項第12項記載の発明に係わる回転電動機は、請求項第9項記載の発明をさらに、中性点接続を磁極ティースの磁性材に直接接続し、中性点電位とステータ部の磁性材とを同電位としている。

【0050】また、請求項第13項記載の発明に係わる 回転電動機は、請求項第9項記載の発明をさらに、ロー 夕部と磁極ティース毎に分割された積層構造のステータ 部とから構成される回転電動機において、ロータ対向面 の形状が、電動機の軸方向に複数段の階段状に形成され ている。

【0051】また、請求項第14項記載の発明に係わる回転電動機は、請求項第9項記載の発明をさらに、前記ステータ部のロータ対向面またはロータ対向面近傍に、磁性材のワイヤを複数回巻回している。

【0052】また、請求項第15項記載の発明に係わる回転電動機の製造方法は、請求項第9項記載の発明の製造方法で、複数の磁極ティースを磁束流れ方向に直線状に繋げた状態で磁性材料をプレスし、巻線では隣接する磁極ティースを連続に巻き、磁極ティースをレーザビーム等で分断しながら樹脂成形品または基板上に配置固定 50

12

している。

【0053】請求項16の回転電動機の製造方法は、直線状のコアを製作し、この直線状のコアに巻線を施し、この巻線された直線状のコアを屈曲成形する。

【0054】請求項17の回転電動機は、直線状に伸展可能なコアと、このコアに巻き線された巻線と、前記コアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、を備える。

【0055】請求項18の回転電動機は、請求項17記載の回転電動機において、収納容器は内部を点検するウインド(覗き部)を有する。

【0056】請求項19の回転電動機は、請求項17記 載の回転電動機において、収納容器の巻線端末処理部で ある絡げ部を平行にかつ磁極ティースのピッチと同じピ ッチで配設したものである。

【0057】請求項20の回転電動機の製造方法は、ステータホルダに設けられたコイル巻回部に外周側から巻線を施し、巻線を施した後に連結した磁極ティースを前記コイル巻回部外周側から挿入固定する。

20 【0058】請求項21の回転電動機の製造方法は、幅 が先端から根元まで一定の磁極ティースを用いる。

【0059】請求項22の回転電動機は、直線状に伸展可能なコアと、このコアに巻き線された巻線と、前記コアを保持する環状の保持リングと、を備える。

【0060】請求項23の回転電動機は、請求項17記載の回転電動機において、直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された卷線と、前記ステータコアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、前記ステータコアと同心円状に設けられたロータと、前記ステータコアの欠落部に設けられた磁気バランサと、を備え、前記磁気バランサと前記ロータの空隙 g b と前記ステータコアの磁極ティース先端部と前記ロータとの空隙 g t の関係が g b > g t となっていることを特徴とする。

【0061】請求項24の回転電動機は、請求項23記 載の回転電動機において、磁気バランサが収納容器に固 定されていることを特徴とする。

【0062】請求項25の回転電動機は、請求項17記載の回転電動機において、直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、を備え、前記ステータコアの磁気ティースが複数平行して配設される場合は、その長さが長くなるのに応じてコイル導体径を大きくすることを特徴とする。

【0063】請求項26の回転電動機は、請求項17記載の回転電動機において、直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、を備え、前記ステータコアの磁気ティースが複数平行して配設される場合は、その長さに応じてコイル巻回位置を異ならせることを特徴とする。

50 【0064】請求項27の回転電動機の製造方法は、直

30

線状のコアを製作し、この直線状のコアのほぼ平行に配設された磁極ティースに同時に巻回させることを特徴とする。

【0065】請求項28の回転電動機は、請求項17記載の回転電動機において、直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、前記ステータコアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、前記ステータコアと同心円状に設けられたロータと、を備え、前記ステータコアにはブロック欠落部が設けられ、前記ロータをこのブロック欠落部の方向に偏心 10 させることを特徴とする。

【0066】請求項29の回転電動機は、請求項17記載の回転電動機において、直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、前記ステータコアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、前記ステータコアと同心円状に設けられたロータと、を備え、前記ステータコアにはブロック欠落部が設けられ、このブロック欠落部とは反対側の位置のブロック空隙を他のブロック空隙より大きくしたことを特徴とする。

【0067】請求項30の回転電動機は、請求項17記載の回転電動機において、直線状に伸展可能なステータコアと、このステータコアに巻き線された巻線と、前記ステータコアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、前記ステータコアと同心円状に設けられたロータと、を備え、前記ステータコアのブロックにおいて長さが最も短い磁極ティースに前記ステータコアを積層固定する抜きかしめ部を設けたことを特徴とする。

【0068】請求項31の発明に係る積層コアは、積層される磁性材を複数のコア部と、これらのコア部を連結 30 し、かつ積層後に折り曲げ可能な薄肉部とから構成したものである。

【0069】請求項32の発明に係る積層コアは、薄肉部の両側に、該薄肉部を折り曲げることによって互いに接合されて磁路を形成するとともに、コア固定のための締結部材挿入部を形成する突起を設けたものである。

【0070】請求項33の発明に係る積層コアは、薄肉部を補強するようにこれに対しブリッジ形成され、かつ任意に分離除去できる補強部を設けたものである。

【0071】請求項34の発明に係る積層コアは、薄肉部が形成されている磁性材と、薄肉部が形成されていない磁性材とを積み重ねて構成したものである。

【0072】請求項35の発明に係る積層コアは、コア 部および薄肉部からなる磁性材の両端に位置決め部を設 けたものである。

【0073】請求項36の発明に係る積層コアは、薄肉部で折り曲げることにより密着または接近する薄肉部両側の突起間を、積層方向の両端面または片端面で溶着固定したものである。

【0074】請求項37の発明に係る積層コアは、積層

14

されて複数枚の磁性体が一箇所または複数箇所で、スポット溶接により一体結合したものである。

【0075】請求項38の発明に係る積層コアは、積層 された複数枚の磁性体を薄内部両端の突起においてスポー ット溶接により一体結合したものである。

【0076】請求項39の発明に係る積層コアは、積層される複数枚の各磁性材の表裏の一箇所または複数箇所に凹凸部を設け、上記各磁性材がこれらの凹凸部で嵌合されて、該凹凸部でスポット溶接により上記各磁性材を一体結合したものである。

【0077】請求項40の発明に係る積層コアは、積層 される複数枚の磁性材の一部または全部のプレス断面に おける角部を滑らかなアール形状としたものである。

【0078】請求項41の発明に係る積層コアは、積層される複数枚の磁性材の一部または全部のプレス断面における角部を半径の異なる滑らかなアール形状とし、上記積層方向の両端にある磁性材の該両端側にある上記アール形状を他より大きくしたものである。

【0079】請求項42の発明に係る積層コアは、積層 20 された複数枚の磁性材の積層方向の両端面に絶縁材薄板 を接着したものである。

【0080】請求項43の発明に係る積層コアは、積層 される複数枚の磁性材間に、絶縁材料を介して配線パタ ーンを配置した配線シートを介装したものである。

【0081】請求項44の発明に係る積層コアは、積層される複数枚の磁性材の積層方向の片端面に、絶縁材料を介して配線パターンを形成した磁性材基板が接着されたものである。

【0082】請求項45の発明に係る積層コアは、プレス打ち抜きによるかえり部が折り重ね側に、だれ側が外側に位置するように折り重ねられた磁性板を有し、該磁性板が複数枚重ね合わせるようにしたものである。

【0083】請求項46の発明に係る積層コアは、積層 される磁性材を、略U字状のコア部と、このコア部に連 結されて、コイル装着後に上記U時状開口部を閉じるよ うに折り曲げ可能な薄肉部とから構成したものである。

【0084】請求項47の発明に係る積層コアの製造方法は、複数のコア部およびこれらのコア部を連結する薄肉部を持った磁性材をプレス打ち抜きにより形成し、該磁性材を複数枚積層した後コイルを形成し、上記薄肉部を折り曲げて積層コアとするものである。

【0085】請求項48の発明に係る積層コアの製造方法は、予め磁性材基板の表面に絶縁材料の薄板および導電体の薄板を接着しておき、その導電体のエッチングにより配線パターンを形成し、該配線パターンを持った上記磁性材基板を、積層された磁性材の片端面に接着固定するものである。

【0086】請求項49の発明に係る積層コアの製造方法は、プレス打ち抜きにより、対向部位に複数の磁極ティースを持つ磁性材を形成し、該磁性材を上記対向部位

40

の磁極ティースが重なるように一箇所または複数箇所で 打ち抜き時のかえり部側が重なるように折り曲げ、さら にこれらの折り曲げた磁性材を重ね合わせて積層コアと するものである。

[0087]

【作用】請求項第1項記載の作用は、電動機の相数に等しい磁極ティースを1つのブロックとしているために、各ブロック毎のコイル巻線が極めて容易となる。すなわち、複数の繋がったブロックに対向した位置に巻線装置を配置することが可能であり、しかも巻線機のスペースはステータの形状から制約されることがない。また、コイル巻線を完丁したステータ部を薄肉部で繋がった状態または薄肉部を切断した状態で樹脂成形品または基板上に配置固定するため、組立が容易であり精度を高めることができる。

【0088】また、請求項第2項記載の作用は、請求項第1項記載の作用をさらに、ブロックの磁極ティースを互いに平行する形状としているので、磁極ティースにコイルを巻線する場合に、巻線機の月ズル部と各磁極ティースすべてが平行となるため巻線機の構成がシンブルとなるばかりでなく、1つのブロックの磁極ティース数に等しい数のノズルを巻線機に配置することで、同時に複数本のコイルを巻くことが可能となる。また、巻線時のノズルの動きが単純化できるので巻線スピードの向上や巻線時の不良発生低減が可能となる。これらの効果によって、ステータ巻線の生産性を向上させることができる。

【0089】また、請求項第3項記載の作用は、請求項第1項記載の作用をさらに、ブロックの継鉄部と磁極ティース部にコイルを配置しているので、磁極ティースにだけコイルを配置したステータと比較すると、限られたスペースの中で相対的にコイル量を増やすことができ、モータのトルク向上に寄与することができる。また、同出力のモータで比較した場合には、コイル配置をバランスよくすることができるためモータの薄型化が達成できる。

【0090】また、請求項第4項記載の作用は、請求項第1項記載の作用をさらに、1つまたは複数のブロックをコイルの電力供給端子または中性点端子と同電位とし、ステータ部を接続端子と兼用しているので、巻線時にコイル端末を自動処理するために、新たな接続端子を必要とすることなく、複数のブロックを接続端子と乗用させることが可能となる。すなわち、巻線時に電気的接合に必要な数のブロックにコイル端末を直接からげて半田等に接続することで、電力供給端子または中性点端子の端末処理が容易にできる。

【0091】また、請求項第5項記載の作用は、請求項第1項記載の作用をさらに、ブロックの基板側の1枚のコア材に段付きの突起を基板に直行する方向に1本または複数本設け、基板に設けた穴に差し込み位置決め固定 50

16

されているので、ブロックと基板をダイレクトに連結することが可能となり、複数のブロックを高精度に配置し組み付けることができる。すなわち、ロータとステータの偏心が極めて少ない状態が得られ、コギンクトルク発生による回転むらの少ないモータが容易に得られる。

【0092】また、請求項第6項記載の作用は、請求項第1項記載の作用をさらに、複数のブロックを中央の磁極ティースの磁東流れ方向に直交した方向に直線状で繋げた状態で磁性材料をプレス打ち抜きし、巻線では複数の磁極ティースに渡り線を切らず連続巻し、複数のブロックの薄内部を切断した状態で、樹脂成形品または基板上に組み付けているので、巻線時のコイル形成が容易となり巻線機の構成がシンプルかつ高速化でき、端末処理の接続においては渡りを切らずに連続巻をしているために接続点を最小とすることができ、ブロックの組み付けにおいてはブロックを容易に精度よく組み付けることが可能となるため、生産性と信頼性が向上するとともに高性能のモータを安価に得ることができる。

【0093】また、請求項第7項記載の作用は、請求項 第1項記載の作用をさらに、複数のブロックを中央の磁 極ティースの磁束流れ方向に直交した方向に直線状で繋 げた状態で磁性材料をプレス打ち抜きし、樹脂一体成形 により磁極ティースの絶縁とブロックの固定部とブロッ クの両端または片端に設けた穴へのピンを形成し、卷線 では複数の磁極ティースに渡り線を切らず連続巻し、樹 脂一体成形により形成されたピンを基準に複数のブロッ クの薄肉部を切断後折り曲げて基板に組み付けているの で、巻線時のコイル形成が容易となり巻線機の構成がシ ンプルかつ高速化でき、端末処理の接続においては渡り を切らずに連続巻をしているために接続点が最小とする ことができ、プロックの組み付けにおいては樹脂一体成 形の成形精度でブロックを容易に精度よく組み付けるこ とが可能となるため、生産性と信頼性が向上し高性能の モータを安価に得ることができる。

【0094】また、請求項第8項記載の作用は、磁気ディスク等のインナロータタイプの媒体回転駆動用モータにおいて、読み書きヘッドのキャリッジが往復するためのスペースとしてステータに切り欠き部を設けた場合に、ステータ切り欠き部がロータ軸に与える偏荷重を低減し、ロータ軸受の寿命を延ばすことができる。すなわち、ロータマグネットとステータとの吸引力がステータ切り欠き部が存在するために不均一になる。鉄基板の切り起こしは、この吸引力の偏りを補正するために作用し、欠けたステータ部分の代わりをしている。

【0095】また、請求項第9項記載の作用は、磁極ティース毎にステータコアが分割され前記磁極ティース毎にコイルが配置されたステータ部とロータ部とから構成される回転電動機において、前記ステータ部が複数の磁極ティースのコイルの渡り線が繋がった状態で前記ロー

タ部に対向するように配置固定しているので、分割ステータのために巻線の作業性が極めてよく、しかもコイルの渡り線は切らずに連続巻しているためにコイル端末は 最小限の数で処理でき、接合の作業性がよく信頼性も高い。

【0096】また、請求項第10項記載の作用は、請求項第9項記載の作用をさらに、樹脂成形品または基板上に配置固定された磁極ティースのロータ対向面をレーザビーム等で熱的に切断またはシェービングしているので、各磁極ティースのロータ対向面とロータとの空隙を高精度に保つことができ、回転むらの減少やエアギャップの設計値を小さくしてモータの特性向上を図ることが可能となる。

【0097】また、請求項第11項記載の作用は、請求項第9項記載の作用をさらに、樹脂成形品または基板上に配置固定された磁極ティースのヨーク部を、密着させた状態でレーザビーム等で熱的に溶着固定しているので、簡便にしかも高精度にステータを配置固定することができ、回転むらの減少やエアギャップの設計値を小さくしてモータの特性向上を図ることが可能となる。

【0098】また、請求項第12項記載の作用は、請求項第9項記載の作用をさらに、中性点接続を磁極ティースの磁性材に直接接続し、中性点電位とステータ部の磁性材とを同電位としているので、新たに接続端子を必要とすることなく、コイルの中性点端子の端末処理において、磁極ティースに繋がる磁性材へダイレクトにコイル端末を巻線と同時に自動的に処理することができる。

【0099】また、請求項第13項記載の作用は、請求項第9項記載の作用をさらに、ロータ部と磁極ティース毎に分割された積層構造のステータ部とから構成される回転電動機において、磁極ティースのロータ対向面の形状が、電動機に軸方向に複数段の階段状に形成または軸方向に斜め形状にされているので、ステータのコア材の形状を変化させることで簡便にコギングトルクによる回転むらを少なくすることができる。すなわち、この種のモータのコギングトルクの減少策として、ロータマグネットの着磁をスパイラル形状にする手法があるが、特殊な装置が必要となり、着磁精度もよくなかった。

【0100】また、請求項第14項記載の作用は、請求項第9項記載の作用をさらに、前記ステータ部のロータ対向面またはロータ対向面近傍に、磁性材のワイヤを複数回巻回しているので、磁極ティースからロータマグネットに有効に働く磁束の一部が隣接する磁極ティースに漏れることから、コギングトルク発生が緩慢となり回転むらを少なくすることができる。

【0101】また、請求項第15項記載の作用は、請求項第9項記載の作用をさらに、複数の磁極ティースを磁 東流れ方向に直線状に繋げた状態で磁性材料をプレス し、巻線では隣接する磁極ティースを連続に巻き、磁極 ティースをレーザビーム等で分断しながら樹脂成形品ま たは基板上に配置固定しているので、巻線時のコイル形成が極めて容易となり、端末処理の接続においても接続回数が最小限となるとともに自動で処理可能となり、ステータの組立時においても精度よく簡便に組立ができ、. 生産性と信頼性が向上したモータを得ることができる。

18

【0102】請求項16の回転電動機の製造方法は、直線状のコアに巻線を容易に行なうことができる。

【0103】請求項17の回転電動機は、コアへの巻線が容易で組み立て性が良い。

【0104】請求項18の回転電動機は、内部構成部品 を高精度に取り付けることができる。

【0105】請求項19の回転電動機は、絡げ部への巻線がコアへの巻線機と同じ巻線機で行うことができる。

【0106】請求項20の回転電動機の製造方法は、コイルを巻線する際に障害となる磁極ティース先端部がないので、巻線が容易になる。

【0107】請求項21の回転電動機の製造方法は、収納容器への挿入が容易であり、組立性がよい。

【0108】請求項22の回転電動機は、コアを容易に 20 保持リングに固定できる。

【0109】請求項23の回転電動機は、欠落部の影響による回転変動を小さくできる。

【0110】請求項24の回転電動機は、磁気バランサをステータの一部として扱うことができ取り付け性及び 部品のハンドリングが良くなる。

【0111】請求項25の回転電動機は、各磁極ティースの発生磁界のアンバランスを減少させる。

【0112】請求項26の回転電動機は、各磁極ティースの発生磁界のアンバランスを減少させる。

【0113】請求項27の回転電動機の製造方法は、巻線機の構成が簡略化されと共に、巻線の生産性が向上す

【0114】請求項28の回転電動機は、不平衡磁気吸引力が小さくなる。

【0115】請求項29の回転電動機は、不平衡磁気吸引力が小さくなる。

【0116】請求項30の回転電動機は、各磁極ティース間の磁気抵抗の差が小さくなる。

【0117】請求項31の発明における積層コアは、プレス打ち抜きされた複数枚の磁性材が複数個のコア部とこれらを連結する薄肉部で形成され、コイル形成後に上記薄肉部を折り曲げて、モータ等の磁路を形成するようにして、コイルの整列、形成を容易化し、高速・高密度に巻線を行えるようにする。

【0118】また、複数のコイルが巻かれる場合に、薄 肉部でコア部を連結しているために、コイルの端末線を コア部間で切断することなく連続的に巻けるようにし、 コイル間の接続処理に要する作業を最小限にする。

【0119】また、請求項32の発明における積層コア 50 は、薄肉部の両側に突起を設け、これにより薄肉部を折

り曲げた時に樹脂ピンまたはネジ等で構造体に固定する ための締結部材挿入部を磁性材で形成することで、積層 コアの複数個のコア部を強固に支持固定することを可能 にする。

【0120】また、請求項33の発明における積層コア は、磁性材の薄肉部を補強する補強部を設け、さらに薄 肉部を折り曲げる際に薄肉部を補強する補強部を除去で きるようにし、プレス抜きなどにおいて積層コアの薄肉 部が変形や破損したりすることを防ぎ、また、アニール 熱処理や巻線処理時のハンドリングの時において、薄肉 10 部が変形することを防止する。

【0121】また、請求項34の発明における積層コア は、薄肉部が形成されている磁性材と薄肉部が形成され ていない磁性材を重ね合わせることで、積層枚数が多い 場合においても、容易に薄肉部を折り曲げられるように する。

【0122】また、請求項35の発明における積層コア は、薄肉部で連結された磁性材の両端の2箇所に、穴ま たは円状またはC形状の切り欠きまたは突起を位置決め 部として設けることで、ハンドリングを容易にし、ま た、巻線における位置決め精度を向上させる。

【0123】また、請求項36の発明における積層コア は、隣接する突起を密着または接近させた状態でYAG レーザ等で積層方向の両端面または片端面を溶着固定す ることで、積層コアのステータ構成部 (ブロック) 間を 強固に連結可能にする。

【0124】また、請求項37の発明における積層コア は、重ね合わせた磁性材の一箇所または複数箇所に電極 等で積層方向に挟み、重ね合わせた複数枚の磁性材に加 圧した状態で大電流を通電し、重ね合わせた複数枚の磁 30 性材の電流パス部を自己発熱により溶着することで、重 ね合わせた複数枚の磁性材を一体に固着し、かしめ固定 や接着固定することなく、確実かつ容易に積層固定可能 にする。

【0125】また、プレス金型の中で抜きかしめする場 合に比べ、磁束の通り道を邪魔することがないため、磁 気特性の良いコアが得られ、また、スポット溶接の強度 がかしめや接着に比べ大きいために、スポット箇所を選 ぶ自由度を大きくする。

【0126】また、請求項38の発明における積層コア は、プレス打ち抜きされた複数枚の磁性材のプレス形状 の外周側の一箇所または複数箇所に突起を設け、重ね合 わせた複数枚の磁性材の突起部を電極等で積層方向に挟 み、複数枚の磁性材に加圧した状態で大電流を通電し、 突起部を局部的に自己発熱により溶着することで、重ね 合わせた複数枚の磁性材を一体に固着可能にし、上記電 極と上記突起部とを安定した接触面積で通電することを 可能にし、複数枚の磁性材の接合強度を安定化させる。

【0127】また、請求項39の発明における積層コア

所または複数箇所に凹凸部を設け、重ね合わせた複数枚 の磁性材の凹凸部を電極等で積層方向に挟み加圧しなが ら大電流を通電し、その凹凸部を局部的に自己発熱によ り溶着することで、重ね合わせた複数枚の磁性材を一体 に固着可能にし、かしめ固定や接着固定することなく、 容易に積層固定可能にする。

20

【0128】また、プレス金型の中で抜きかしめする場 合に比べ、磁束の通り道を邪魔することがないように し、磁気特性の良いコアが得られるようにする。また、 プロジェクション溶接の強度がかしめや接着に比べ大き いことにより、凹凸部を選ぶ自由度を大きくする。

【0129】また、請求項40の発明における積層コア は、プレス打ち抜きされた磁性材の一部または全周部の プレス断面を滑らかなアールに成形して、これらの複数 枚の磁性材を重ね合わせることで、積層コアに樹脂一体 成形や樹脂ボビンや絶縁シートの熱溶着などの絶縁処理 を必要とすることなく、直接または薄い塗装被膜を塗布 すことだけで、マグネットワイヤを巻線することが可能 となる。

【0130】また、請求項41の発明における積層コア は、プレス打ち抜きされた磁性材の一部または全周部の プレス断面の形状が半径の大きいアール形状と半径の小 さいアール形状で形成し、重ね合わせた複数枚の積層方 向の両端面の磁性材を積層方向の外側に半径の大きいア ール形状を配置することで、磁性材の板厚の半分以上の 大きいアール形状を複数枚の積層方向の両端面の磁性材 を積層方向の外側に配置することを可能にし、磁性材の 板厚が薄い場合にも損傷にない巻線に対応可能にする。

【0131】また、請求項42の発明における積層コア は、プレス打ち抜きされた複数枚の磁性材の積層方向の 両端面に絶縁材料の薄板を接着することで、樹脂一体成 形や樹脂ボビンや絶縁シートの熱溶着などの絶縁処理を 必要とすることなく、マグネットワイヤを巻線可能にす

【0132】また、請求項43の発明における積層コア は、プレス打ち抜きされた複数枚の磁性材の任意の積層 位置に、絶縁シートの間に導体で配線パターンを配置し たフィルム状の配線用シートを挟み込むことで、コイル の端末線の接続処理を容易に行えるようにする。

【0133】また、請求項44の発明における積層コア は、プレス打ち抜きされた複数枚の磁性材の積層方向の 片端面に、磁性材の表面に絶縁材料の薄板と銅板等の導 電体の薄板を接着し配線パターンをエッチング処理して 形成し、絶縁材料を表面に塗布した基板を接着すること で、コイルの端末線の接続処理を容易化する。

【0134】また、請求項45の発明における積層コア は、プレス打ち抜きされた磁性材を一箇所または複数箇 所折り曲げて2枚の磁性材を積層した状態とすることに より、打ち抜きによる磁性材周縁のかえり部がコイル側 は、プレス打ち抜きされた複数枚の磁性材の表面の一箇 50 に位置しないようにし、1つまたは複数の磁性材を重ね

30

台わせることで、樹脂一体成形や樹脂ボビンや絶縁シー トの熱溶着などの絶縁処理を必要とすることなく、直接 または薄い塗装被膜を塗布すことだけで、積層コアにマ グネットワイヤを巻線可能にする。

【0135】請求項46の発明における積層コアは、コ イルを積層コアに差し込んだ後薄肉部を折り曲げて磁路 を形成し、トランスを容易、迅速に製作可能にする。

【0136】請求項47の発明における積層コアの製造 方法は、積層コアの形成を、磁極ティースに対するコイ ルの巻線後、折り曲げなどの簡単な作業にて容易に実施 可能にし、特性および構成の安定したステータを効率的 に製造可能にする。

【0137】請求項48の発明における積屬コアの製造 方法は、配線パターンを持った磁性材基板を磁性材の一 部として接着固定することで、コイルの端末線を処理で きる積層コアを容易に形成可能にする。

【0138】請求項49の発明における積層コアの製造 方法は、磁性材の折り曲げおよび積み重ねにて、簡単か つローコストに積層コアを形成可能にする。

[0139]

【実施例】

実施例1.以下、この発明の実施例1を図に基づいて説 明する。この発明に係わる実施例1による回転電動機を 図1と図2と図6と図7で説明する。図6は、磁性材料 をプレス打ち抜きした連結ステータコア20であり、電 動機の相数に等しい磁極ティースを1つのプロックとし て構成し、複数個のブロック間を薄肉部10で連結した 形状をしている。次に、連結ステータコア20を複数枚 積層した状態で塗装等で絶縁処理を施した後、連結ステ ータコア20に巻線を行う。巻線では、図7に示すよう に、連結ステータコア20の両端を張力をかけた状態で 保持するとともに、巻線機のノズルを磁極ティース15 のまわりを周回させてコイルを形成する。巻線後の連結 ステータコア20は、ロータ対向面に円筒状の治具をあ てがいながら、薄肉部10を折り曲げ、所望のステータ 形状に成形する。成形後のステータは、樹脂成形ハウジ ング5に超音波溶着等でステータ固定ピンを潰して配置 固定がなされ、さらに、基板6には、樹脂成形ハウジン グ5が固定される。基板6には、ロータ3が軸受7を介 して指示されている。なお、図144は、従来ステータ 40 コアでの磁界解析結果であり、図145は、本発明にお けるステータ形状の磁界解析結果である。解析の結果よ り、図144中でaのパスの磁束がプロック分割される ことで図145の場合になくなることとなるが、継鉄部 の磁束が十分とれればモータ特性低下は無視できること がわかっている。

【0140】実施例2.この発明に係わる実施例2によ る回転電動機を図7で説明する。通常のモータの場合、 磁極ティース15はモータ軸心から放射状に配置されて ス15が互いに平行する形状としており、複数のブロッ クを薄肉部10で連結した形状としている。巻線におい ては、連結ステータコア20に対向する位置に巻線機を 配置し、1つまたは複数の巻線ノズル21で磁極ティー。 ス15のまわりを周回させる。巻線ノズル21は周回と ともに磁極ティースに対して前後の送りが可能なため、 容易に整列巻ができる。

22

【0141】実施例3. この発明に係わる実施例3によ る回転電動機を図3と図7で説明する。磁極ティース1 5にコイル2を形成するほかに継鉄部16に継鉄コイル 17を形成する。磁極ティース15のコイル2で発生す る磁束は、ロータ側に流れると同時に継鉄部16にも流 れている。継鉄コイル17は、継鉄部16に流れる磁束 をパワーアップするように通電される。継鉄コイル17 の巻線は、連結ステータコア20を長手方向に軸心をと って回転させながら行う。この場合、巻線ノズル21を 1本とする方が巻線機がシンプルに構成できる。

【0142】実施例4.この発明に係わる実施例4によ る回転電動機を図4で説明する。巻線では、連結ステー 20 タコア20に実施例1と同じく巻線を行うが、巻始めと 巻終りのコイル端末をブロックの一部にからげておく。 巻線後、からげた箇所を半田ディップすることで、コイ ル端末を各ブロックのステータコア材に電気的に接合す る。からげる箇所は、コモン端子部11用に1つとコイ ル端末部12用にブロックの磁極ティースと同数のから げ用突起34にある。ステータ組立では、渡り線25を 切らずにステータの薄肉部10を切断しながら基板に組 み込んでいく。よって、中性点接続は、1つのブロック 内で電気的同電位となって行われており、コイル端末部 12は、接続された各ブロックを介して基板側のコイル の電力供給部と接続を行う。

【0143】実施例5. この発明に係わる実施例5によ る回転電動機を図4と図5で説明する。連結ステータコ ア20において、ブロックの基板側の1枚のコア材に段 付き突起19を基板6に直行する方向に2本設けてお く。絶縁処理と巻線は、実施例1と同様に行い、ステー タを基板6に組み立てる時に、薄肉部10を切断しなが ら基板6設けた穴に段付き突起19を差し込み位置決め した状態で接着剤等固定を行う。

【0144】実施例6、この発明に係わる実施例6によ る回転電動機製造方法を図1と図2と図6と図7で説明 する。連結ステータコア20は、複数のプロックを中央 のティースの磁束流れ方向に直交した方向に薄肉部10 で直線状に繋げた状態で磁性材料をプレス打ち抜きす る。塗装等によって絶縁処理を施した後、巻線では個々 の磁極ティース15にコイルを形成しながら渡り線25 を切らずに連続巻をする。ステータの組立では、連結ス テータコア20をロータ対向側に治具をあてがいながら 薄肉部10を折り曲げ、成形された状態で樹脂成形ハウ いる。図7では、1つのブロック9において磁極ティー 50 ジング5に配置固定する。固定には、樹脂成形ハウジン グ5に設けられたステータ固定ピンを超音波溶着等で押し潰して行う。また、コイル端末12は、連結ステータコア20の一部に仮からげしておき、基板上の配線パターンのランド位置までロボットで配結線を行う。

【0145】実施例7.この発明に係わる実施例7による回転電動機の製造方法を図8と図9で説明する。連結ステータコア20は、複数のブロックを中央のティースの磁東流れ方向に直交した方向に薄肉部10で直線状に繋げた状態で磁性材料をプレス打ち抜きする。連結ステータコア20を積層した状態で絶縁処理とプロックの固定のための一体成形樹脂22で樹脂一体成形を施する。では個々の磁極ティース15にコイルを形成しておく。巻線では個々の磁極ティース15にコイルを形成しながら渡り線25を切らずに連続巻をする。ステータの組立では、連結ステータコア20の薄肉部10を切断し、次にロータ対向側に治具をあてがいながら樹脂ピン23では、連右ステータを成形する。そして、基板6に一体成形樹脂22を接着等で固定する。

【0146】実施例8.この発明に係わる実施例8による回転電動機を図10と図11で説明する。ステータの一部が欠落した部分に、鉄基板6で切り起こし24を設ける。切り起こし24の形状と位置は、ステータ欠落による磁気吸引力のアンバランスが十分に補正できるように、幅の広い形状の切り起こし24を複数個、ロータと適切な空隙をとって配置する。

【0147】実施例9.この発明に係わる実施例9によ る回転電動機を図12と図13と図21と図22と図2 4と図25で説明する。図12は、ステータコアを磁極 ティース毎に分割したアウタロータタイプの例を示して いる。ステータコアのプレス打ち抜きは、図21に示す ように、磁極ティース15の磁東流れ方向に複数個連結 した形状としている。この連結ステータコア20は、電 動機の同相の磁極ティースを1本に集め、薄肉部10で つないだものである。連結ステータコア20を複数枚積 層した状態で塗装等の絶縁処理を施した後、図23のよ うに連結ステータコア20の両端を巻線機のステータ保 持機32で張力を加えた状態で連結ステータコア20を 長手方向を軸心として回転させて卷線を行う。図22 は、巻線後の連結ステータコア20を示している。磁極 ティースのコイル間の渡り線は、図のように切断するこ となく連続巻をしている。ステータの組立では、図25 のように図24に示す樹脂成形品26を回転できる治具 にセットし巻線後の連結ステータコア20の薄肉部10 をレーザ等で切除しながら磁極ティースを組み付けてい く。渡り線25は、磁極ティース間でつながった状態で 保てるように、巻線時にコイル上にたるみ分を余計にコ イルに巻き付け余裕を持たせる。

【0148】実施例10.この発明に係わる実施例10による回転電動機を図12で説明する。ステータ組立ま

24

では、実施例9と同じであるが、ステータ組立後にステータ中心を軸として回転させながら、ロータ対向面をレーザビーム等で切断またはシェービング加工を行う。このため、打ち抜きプレスされる連結ステータコア20の 碰極ティースのロータ対向面側は、加工代が設けてある。

【0149】実施例11. この発明に係わる実施例11 による回転電動機を図12で説明する。ステータ組立までは、実施例9と同じであるが、ステータ組立後に磁極ティースのヨーク部を密着させた状態でレーザビーム等で熱的に溶着固定部27で溶着を行う。

【0150】実施例12.この発明に係わる実施例12による回転電動機を図12と図22で説明する。図22において、コイルの巻始めと巻終りは連結ステータコア20の両端にからげ固定されている。片側はコモン端子部11であり、もう一方はコイル端末部12である。コイル端末部12はステータ組立時に磁極ティースと切り離されて基板上の配線パターンのランド上に接続されるが、コモン端子部11はステータコアに半田付け等で直接接続される。ステータ組立で分割された磁極ティースは、密着または接合されるために、ステータコア自身が中性点電位と同電位となる。

【0151】実施例13.この発明に係わる実施例13による回転電動機を図14と図15と図16と図17と図18と図19で説明する。図14は、ロータ対向面28の形状が、電動機の軸方向に複数段の階段状に形成されている例を示している。積層するコアの形状を複数種類用意することで容易に構成できる。図15と図16は2段の階段状に形成した磁極ティースを示している。また、図17と図18と図19は、磁極ティースのロータ対向面28側の一部を折り曲げ傾斜部30を設けている。

【0152】実施例14.この発明に係わる実施例14による回転電動機を図20で説明する。実施例9と同じく製作したステータ部のロータ対向面またはロータ対向面近傍に、磁性材ワイヤ31を複数回巻回する。

【0153】実施例15.この発明に係わる実施例15による回転電動機の製造方法を図12と図13と図21と図22と図24と図25で説明する。図12は、ステータコアを磁極ティース毎に分割したアウタロータタイプの例を示している。ステータコアのプレス打ち抜きは、図21に示すように、磁極ティース15のの磁束流れ方向に複数個連結した形状としている。この連結ステータコア20は、電動機の同相の磁極ティースを1本に集め、薄肉部10でつないだものである。連結ステータコア20を複数枚積層した状態で塗装等の絶縁処理を施した後、図23のように連結ステータコア20を標機のステータ保持機32で張力を加えた状態で連結ステータコア20を長手方向を軸心として回転させて参線を行う。図22は、巻線後の連結ステータコア20を

示している。磁極ティースのコイル間の渡り線は、図の ように切断することなく連続巻をしている。ステータの 組立では、図25のように図24に示す樹脂成形品26 を回転できる治具にセットし巻線後の連結ステータコア 20の薄肉部をレーザ等で切除しながら磁極ティースを 組み付けていく。渡り線25は、磁極ティース間でつな がった状態で保てるように、巻線時にコイル上にたるみ 分を余計にコイルに巻き付け余裕を持たせてある。

【0154】 実施例16. この発明に係る実施例16に よる回転電動機を図26、図27、図28、図29、図 30及び図31を用いて説明する。図26は回転電動機 の分解斜視図である。この回転電動機は、フレキシブル ディスクドライブやハードディスクドライブ等に利用さ れる薄型のインナーロータ型ブラシレスモータである。 1はステータ、3はロータ、230は回転電動機の保護 部材を兼ねるカバーホルダ、40はベース、50は磁気 バランサである。ステータ1は成形されてカバーホルダ 230に収納固定される。

【0155】ステータ1は、図27及び図28に示すよ うに磁性材をプレス打ち抜きしたステータコア20を積 層した積層ステータコア1aと、図29及び図30に示 すように積層ステータコア1aに巻き線されたコイル2 とからなっている。図27に示すようにステータコア2 0は、回転電動機の相数に等しい磁極ティース15を一 つのブロック9として構成し、複数のブロック9が薄肉 部10で連結した形状となっている。コイル2の巻き線 は、積層ステータコアlaが図27に示すように直線形 状で行われる。尚、一般的に積層ステータコア1aにコ イル2を巻き線する際には、塗装等で絶縁処理したあと に行われる。

【0156】図26に示すようにロータ3は、スピンド ルシャフト8を中央部に保持し、スピンドルシャフト8 とロータ磁石4を連結するロータ磁石4のバックヨーク を兼ねた円形状のロータホルダ223と、ロータホルダ 223上に設けられたハブ224からなっている。ロー タ3は、軸受け7を保持したベース40に軸受け7とス ピンドルシャフト8が嵌合するように取り付けられる。 【0157】ステータ1は、図31に示されているよう に図29に示されている直線状態から薄肉部10を変形 させ円形状に成形しカバーホルダ230に取り付け固定 40 される。図26に示すようにステータ1及びカバーホル ダ230からなるステータ部100は、ロータ磁石4と 磁極ティース15の先端部15aと対向し、かつ、所定 の空隙を有するように、ペース40上に、ベース40に 設けられたネジ部42及びネジ60によって取り付け固 定される。43はコイル2とベース40を絶縁するため の絶縁シートである。

【0158】このようにステータ1は、カバーホルダ2 30によって形状が決められ、維持される。また、カバ ーホルダ230によってステータ1及びロータ3が保護 50 を回転電動機の保護カバーを兼ねた樹脂成形品とし、ス

されている。

【0159】この実施例によれば、複数のブロック9か らなるステータ1を回転電動機の保護部材であるカバー ホルダ230に収納固定することによって、ステータコ. ア20の配置精度を向上させることができ、また、カバ ーホルダ230を含むステータ部のハンドリング性を向 上させることができるので組立が容易になる。また、ス テータ部を単独で取り扱うことができるので、複雑な基 台上にも回転電動機を組み込むことが可能となる。

26

【0160】実施例17、上記実施例16では、ステー タコア20としてブロック9が薄肉部10で連結された 例を示したが、図32のカバーホルダ230の一部を切 り欠いた平面図に示すように、ステータ1が薄肉部10 の部分で切断され、ブロック9が連結されない状態でカ バーホルダ230に収納固定される構成としても、上記 実施例と同様の効果が得られる。

【0161】実施例18. この発明に係る実施例18に よる回転電動機を図33、図34及び図35で説明す る。図33はカバーホルダ230の一部を切り欠いた平 面図、図34は図33の部分断面図、図35は図33の 部分拡大図である。図33に示すようにステータ1が所 定状態に成形され樹脂成形されたカバーホルダ230に 挿入され、図34に示すようにカバーホルダ230に設 けられた当て面231にブロック9の後部のバックヨー ク部218の上面を当て、当て面232に磁極ティース 15の先端部15aの上面を当てることによって高さ方 向の位置決めを行い、図35に示すようにバックヨーク 218の背面を当て面233に当てることによって半径 方向が位置決めされ、磁極ティース15の先端部15a 30 の両側面がカバーホルダ230のリブを兼ねた仕切り部 234と当接することによって円周方向の位置決めがな される。図33及び図35に示すようにカバーホルダ2 30にはステータコア20の薄肉部10が挿入される位 置に支持ピン235及びステータコア20の両端部に設 けられた固定部219と嵌合する支持ピン236が設け られており、これらの支持ピン235、236の先端部 を図34に示すようにヒータチップ等の熱的手段によっ てかしめることによって、ステータ1をカバーホルダ2 30に固定している。尚、支持ピン235は、ステータ 1をカバーホルダ230の当て面233に支持ピン23 5の弾性によって押し当てる機能も有している。また、 図34に示すようにカバーホルダ230には、ロータマ グネット4とオーバラップし高さ的に干渉しないように ロータ3の抜け止め部237が設けられている。このよ うにカバーホルダ230を樹脂成形で作ることによっ て、ステータ1の位置決め手段及び固定手段を容易に設 けることができ、簡単にステータ1をカバーホルダ23 0に位置決め固定することができる。

【0162】この実施例によれば、カバーホルダ230

テータ1をカバーホルダ230に位置決めするための位 置決め部、前記ステータ1を固定するための固定部及び 前記ロータ3の抜け止め部237を設けているので、ス テータ1を高精度で収納することができ、容易に固定す ることができる。また、カバーホルダ230によってロ ータ3の抜け止めを行うことができる。

【0163】実施例19.この発明に係る実施例19に よる回転電動機を図36及び図37で説明する。図36 は要部斜視図、図37は図36の断面図である。130 は、非磁性材でプレス成形されたカバーホルダである。 このカバーホルダ130に図36に示すようにステータ 1が所定形状に成形されて取り付けられる。ステータ1 は、カバーホルダ130の上面に打ち出し等の手段によ って設けれたハーフピアス131にバックヨーク部21 8の上面を当て、先端部15aをカバーホルダ130の 当て面132に当てることによって高さ方向位置決めを 行い、バークヨーク部218の背面をカバーホルダ13 0の外周部でもある当て面133に当てることによって 半径方向の位置決めを行い、バックヨーク部218をカ バーホルダ130の当て面133と保持部134によっ て挟持することによって周方向の位置決めし、カバーホ ルダ130に固定している。これは、バックヨーク部2 18に凹部218aが設けられており、この内壁に保持 部134の側面が当接しているからである。尚、保持部 134は、ステータ1を当て面133に弾性によって押 し当てる機能も有している。また、図37に示すように カバーホルダ130には、ロータマグネット4とオーバ ラップし高さ的に干渉しないようにロータ3の抜け止め 部135が設けられている。このようにカバーホルダ1 30を非磁性材のプレス成形で作ることによって、ステ 30 ータ1の位置決め手段及び固定手段を容易に設けること ができ、簡単にステータ1をカバーホルダ130に位置 決め固定することができる。

【0164】この実施例によれば、カバーホルダ130 を回転電動機の保護カバーを兼ねた非磁性材からなるプ レス成形品とし、ステータ1をカバーホルダ130に位 置決めするための位置決め部、各磁極ティース15を磁 気的に接続しているバックヨーク部218を挟持するス テータ保持部134及びロータの抜け止め部135を設 けているので、ステータ1を高精度で収納することがで 40 き、容易に固定することができる。また、カバーホルダ 130によってロータ3の抜け止めを行うことができ る。

【0165】実施例20.この発明に係る回転電動機の 実施例を図38及び図39で説明する。図38はカバー ホルダ230の一部を切り欠いた平面図、図39は図3 8のA部の拡大図である。ステータlを収納固定してい るカバーホルダ230に磁極ティース15の先端部15 aとロータマグネット4が上方より覗けるウィンドウ2

28

ータマグネット4の空隙gtをビデナカメラ等で観察す ることができ、これを画像処理し、これによって空隙g tが各ウィンドウ238で一定になるようステータ1と カバーホルダ230からなるステータ部100を調整す。 ることができ、高精度でロータ3に対してステータ部1 00を配置することができる。

【0166】この実施例によれば、カバーホルダ230 に、ステータ1とロータ3との位置を調整するためのウ インドウ(覗き部)238を設けられているので、ロー タ3とステータ1のギャップgtをカメラ等で覗き、画 像処理することによって、カバーホルダ230を含むス テータ部を高精度で取り付けることができる。

【0167】実施例21.この発明に係る実施例21に よる回転電動機を図40及び図41で説明する。図40 はカバーホルダ230の一部を切り欠いた平面図、図4 1は図40の要部断面図である。239はカバーホルダ 230に設けられたコイル端末処理部で、先端部に回転 電動機の相数に応じた絡げ部239aが設けられてお り、これにコイル2の端末2 t が絡げられている。この 20 ようにすることによって、ステータ部100を取り扱う 際にコイル端末が障害になることはなくなる。また、絡 げ部239aを各々並行にかつ、磁極ティース15のピ ッチと同じピッチで配置することによって、コイル2の 端末2tの絡げ部239aへの巻き線が、積層ステータ コアlaへの巻き線機と同じ巻き線機で行うことが可能 となる。さらに、図41に示すようにコイル端末処理部 239を制御基板6と同一の高さに設けることによっ て、制御基板6への絡げ部239aに巻き線されている コイル2の端末2 tの半田付けが簡単になり、半田付け の自動化が容易になる。尚、図中271はコイル2と制 御基板6を絶縁するための絶縁層で、272は半田を示 している。

【0168】この実施例によれば、カバーホルダ230 に、コイル2の端末処理部239を設けているので、カ バーホルダ230を含むステータ部をハンドリングする 際にコイル端末2tが障害になることがなく取扱いが容 易となる。また、コイル端末2tの半田付け作業等が簡 略化される。

【0169】実施例22.この発明に係る実施例22に よる回転電動機を図42及び図43で説明する。図42 は要部分解斜視図、図43はステータホルダ80の斜視 図である。図43に示すようにステータホルダ80は、 略放射状に設けられたコイル卷回部81、コイル巻回部 81を内周側で繋いでいる保持リング部82、コイル巻 回部81から保持リング部82にかけて設けられた略放 射状の貫通孔であるステータ挿入部83からなってい る。コイル巻回部81には、外周側からコイル2が巻き 線される。また、図42に示すようにステータホルダ8 0のステータ挿入部83に積層ステータコア1aは外周 38を数カ所に設けることによって、先端部15aとロ 50 側から矢印Bの方向に挿入され、バックヨーク部218

とコイル巻回部 8 1 が当たることによって位置決めされる。尚、コイル 2 の巻き線もこの矢印 B 方向から行われる。ステータホルダ 8 0、コイル 2、積層ステータ 1 a によってステータ部 1 0 0 が形成され、この内周側にロータ 3 が配置されることによって回転電動機が構成される。このように構成することによって、インナーロータ型の回転電動機であってもアウターロータ型の回転電動機と同様に外周側からコイル 2 の巻き線を行うことができる。

【0170】この実施例によれば、ブロック化されたス 10 テータコアを、略放射状に設けられたコイル巻回部81 を有し、これにコイル2が外周側から巻回されたステータホルダ80に外周部から挿入固定する構造としているので、コイル2を巻き線する際に障害となる磁極ティース先端部(ステータコア突極)15aがないので、コイル巻き線が容易となる。

【0171】実施例23.この発明に係る実施例23に 性材 よる回転電動機を図43と図44で説明する。図44 はレ は、積層ステータコア1aの平面図である。ステータホ コアルダ80のステータ挿入部83に積層ステータ1aを挿 20 る。 入する場合、図44に示すように積層ステータコア1a 【0の磁極ティース15の幅Wを先端部15aからバックヨーク部218の根元まで一定にすることによって、挿入 が容易になり、組立性が向上する。 9の

【0172】この実施例によれば、ブロック化されたステータコア1aの各々のティースの幅がロータ部と対向する先端部15aから各磁極ティース15を接続しているバックヨーク部218の根元まで一定に設けているので、ステータホルダ80への挿入が容易であり、組立性が良い。

【0173】実施例24.この発明に係る実施例24は回転電動機を図45及び図46で説明する。図45は要部斜視図、図46は要部平面図である。積層ステータコア1aにコイル2が巻き線されたステータ1は、薄肉部10で折り曲げられ所定の形状に成形された後、バックヨーク部218と重なるように設けられた略リング状の保持リング90に取付固定される。ステータ1及び保持リング90によってステータ部100が構成され、この内周側にロータ3が配される。このように、ブロック9が薄肉部10によって連結されたステータ1を保持リング90によって、精度良く安定して保持することができる。

、【0174】この実施例によれば、プロック化されたステータコアを保持リング90に固定しているので、ステータコアを精度良く保持することができ、保持リングを含むステータ部のハンドリング性が良くなる。

【0175】実施例25.上記実施例では、ステータ1 よって、磁界が連続的になるようにし、リップルを低減として各プロック9が薄肉部10で連結された例を示し するものである。次に、磁気バランサ50の効果についたが、図47に示すようにステータ1として各プロック ての測定結果を示す。測定サンプルとして用いたもの9に分割されたものを保持リング90に取り付ける構成 50 は、ロータ3の外形Dはφ35mm程度であり、ステー

としても、上記実施例と同様の効果が得られる。

30

【0176】実施例26.この発明に係る実施例26による回転電動機を図46及び図48で説明する。図48は、図46の部分斜視図でステータ1と保持リング90の固定手段説明図である。201はスポット溶接機の電極であり、これによってステータ1のプロック9の両端に設けられている溶接部9aと保持リング90の溶接部91を挟み込んで溶接し、ステータ1を保持リング90に固定している。ステータ1の溶接部9aをブロック9の中央部ではなく端部としているのは、溶接時の熱によって磁路を形成する磁極ティース15及びバックヨーク部218からなるブロック9の中央部の磁気特性が劣化しないようにするためである。このように、ステータ1と保持リング90をスポット溶接することによって、容易にステータを固定することができる。

【0177】この実施例によれば、保持リング90を磁性材料とし、ステータコア1aとともにスポット若しくはレーザビーム等で熱的に溶接しているので、ステータコア1aを容易に保持リング90に固定することができる。

【0178】実施例27.上記実施例26ではステータ1の保持リング90への固定手段としてスポット溶接を用いたが、図49に示すように、ステータ1のブロック9の両端に設けられた溶接部9aと保持リング90の溶接部91をYAGレーザ202によって溶接することもできる。尚、YAGレーザ202による溶接の方が、スポット溶接に比べて電極201による押さえつけがないので、精度良く溶接ができる。また、溶接条件によっても多少異なるがYAGレーザによる溶接の方が、溶接の際に高温になる範囲を狭くできるので、プロック9の磁気的な劣化が小さくなる。

【0179】実施例28. この発明に係る実施例28に よる回転電動機を図26、図42、図46、図50、図 51及び図52で説明する。図26、図42及び図46 に示されている磁気バランサ50は、ステータ1のブロ ック9の欠落部に配されたロータ3と同心円状の略弓形 を呈した磁界安定部材である。このブロック9の欠落部 は、記録再生装置等のヘッドが移動するための空間とし て必要に応じて設けられるものである。この磁気バラン サ50の作用について、図50及び図51を用いて説明 する。図50に示すようにステータ1にブロック9のブ ロック欠落部1bがある場合、このブロック欠落部1b でロータ3のロータマグネット4とステータ1によって 形成される磁界が不連続になり、ロータ3の回転にリッ プルが生じる。そこで、図51に示すようにブロック欠 落部1 bに略弓形状の磁気バランサ50を配することに よって、磁界が連続的になるようにし、リップルを低減 するものである。次に、磁気バランサ50の効果につい ての測定結果を示す。測定サンプルとして用いたもの

タ1の磁気ティース15の先端部15aとロータ3のロータマグネット4間の空隙gtは0.25mmのものである。図52に磁気バランサ50とロータマグネット4間の空隙gbを変化させた場合の回転変動の測定結果を示す。尚、磁気バランサ50を装着していない場合の回転変動は、1.3%程度である。回転変動が極小となるのは、略弓形状の磁気バランサ50を用いた場合にはgbがgtの2倍程度の0.55mmのときである。また、gbがgtより小さくなると急激に回転変動が大きくなるので、gb≧gtとするのが良い。スペース的に問題がなければgb≧2×gtとするのが好ましい。このように、ブロック欠落部1bに磁気バランサ50を配することによって回転変動を小さくすることができる。

【0180】この実施例によれば、必要に応じてステータコアの一部にブロック欠落部1bを設けた場合、この欠落部1bにロータ3とほぼ同心円状に略扇形状を呈した磁性材からなる磁気バランサ50を設け、磁気バランサ50と前記ロータ部3の空隙gbと前記磁極ティース先端部15aとロータ部3との空隙gtの関係がgb≥gtとすることによって、欠落部1bの影響による回転 20変動を小さくすることができる。

【0181】実施例29.この発明に係る実施例29に よる回転電動機を図53で説明する。図53はカバーホ ルダ230の一部を切り欠いた平面図である。ステータ 1のプロック欠落部1bに配される磁気バランサ50 は、カバーホルダ230のバランサ取付部230aにロ ータ3に設けられたロータマグネット4と対向するよう に接着固定されている。磁気バランサ50の接着が剥が れても磁気バランサ50がロータマグネット4に当たら ないように、カバーホルダ230にはバランサ押さえ部 230bが設けられている。これは、磁気バランサ50 をカバーホルダ230に取り付ける際の案内部材でもあ る。磁気バランサ50はカバーホルダ230の下方向か ら取り付けられ、バランサ取付部230a、バランサ押 さえ部230b及びカバーホルダ上面部によって位置決 めされている。このように、カバーホルダ230に磁気 バランサ50の取付部を設けることによって、容易に取 り付けられるようになる。また、磁気バランサ50をカ バーホルダ230に取り付けることによって、ステータ 部100として扱うことができるので、組立の際に小物 40 のハンドリングがなくなり作業性が向上するとともに、 自動化も容易になる。

、【0182】この実施例によれば、磁気バランサ50が前記カバーホルダ230に固定しているので、ステータ部の一部として扱うことができ取り付け性及び部品のハンドリングが良くなる。また、カバーホルダ230に磁気バランサ固定部を設けることによって、磁気バランサを容易にステータ部に固定することができる。

【0183】実施例30.この発明に係る実施例30による回転電動機を図54で説明する。図54は磁気バラ

32

ンサ50の取付部を示す部分斜視図である。図示されているように、保持リング90に固定されたステータ1の両端部に設けられたバランサ保持部1cに磁気バランサ50の溶接部50aをスポット溶接することによって、.簡単に磁気バランサ50をステータ1に固定することができる。201はスポット溶接機の電極である。尚、ステータ1、保持リング90及び磁気バランサ50を同時にスポット溶接することも可能である。

【0184】この実施例によれば、磁気バランサ50がステータコアにスポット若しくはレーザビーム等で熱的に溶接固定することによって、容易に磁気バランサ50をステータ部に固定することができる。

【0185】実施例31.上記実施例30では磁気バランサ50のステータ1への固定手段としてスポット溶接を用いたが、図55に示すように、保持リング90に固定されたステータ1の両端部に設けられたバランサ保持部1cに磁気バランサ50の溶接部50aをYAGレーザ202によって溶接固定することもできる。このように、磁気バランサ50をステータ1に溶接することによって、磁気バランサ50をステータ部100として扱うことができるので、ハンドリングが容易になり作業性が向上する。

【0186】実施例32.この発明に係る回転電動機の実施例を図56で説明する。図56は要部斜視図である。これは、ステータ1を保持する保持リング90に、磁気バランサ50を一体的に設けたものである。このようにすることによって、部品点数を増やすことなく磁気バランサ50を設けることができる。尚、この実施例においても実施例28と同様に、ロータマグネット4と磁極ティース15の先端部15a間の空隙gtとロータマグネット4と磁気バランサ50間の空隙gbの関係を、gb≥gtとするのが良い。

【0187】この実施例によれば、必要に応じてステータコアの一部にプロック欠落部1bを設けた場合、この欠落部1bにロータ3とほぼ同心円状に略扇形状を呈した磁性材からなる磁気バランサ50が保持リング90と一体的に設けられ、磁気バランサ50と前記ロータ部の空隙gbと前記磁極ティース先端部15aとロータ部3との空隙gtの関係をgb≧gtとすることによって、欠落部1bの影響による回転変動を小さくすることができる。また、部品点数を増やすことなく磁気バランサ50を容易に設けることができる。

【0188】実施例33.この発明に係る実施例33による回転電動機を図57で説明する。20aは、ステータ1のブロック欠落部1bに設けられたステータコア20の両端部から延長され、ロータ3と同心円状を呈した磁気バランサ部である。この磁気バランサ部20aは、図57に示すように中央部の突き合わせ部20bで突き合わすような形状となっている。これは、前記実施例1506と同様にステータコア20を直線状態に磁性材をプレ

スにより打ち抜きして積層し、積層ステータ1aにコイ ル2を巻き線した後に各ブロック9を薄肉部10で曲げ て、図57のような状態にするためである。このよう に、コイル2の巻き線性を損なわずに磁気バラシサ50 をステータコア20の一部として設けることができる。 【0189】この実施例によれば、必要に応じてステー タコアの一部にブロック欠落部lbを設けた場合に、ス テータコアのブロック欠落部1bの両端から延長された 磁気バランサ50が設けられており、スポット若しくは 磁気バランサ50を設けることができ、欠落部1bの影 響による回転変動を小さくすることができる。

【0190】実施例34.次に、この磁気バランサ部2 0 aの接合について図58を用いて説明する。この図で は各ブロック9が薄肉部10で連結されておらず、保持 リング90上に固定されているが、接合方法は同じであ る。接合は、磁気バランサ部20aを突き合わせ、この 突き合わせ部20bをスポット溶接機の電極201で挟 み込み溶接する。このように磁気バランサ部20aを容 易に接合することができ、これによってステータ部10 0の強度を向上させることができる。

【0191】実施例35.上記実施例34では磁気バラ ンサ部20aの接合手段としてスポット溶接を用いた が、図59に示すように磁気バランサ部20aの突き合 わせ部20bをYAGレーザ202によって、溶接する こともできる。

【0192】実施例36.上記実施例33~35では磁 気バランサ20aの突き合わせ部20bの形状として平 坦な端面としたが、図60に示すように突き合わせ部2 Obを互い違いに重なるようにすることによって接合強 30 ティース15の幅を広くしコイル導体径を大きくするこ 度を向上させることができる。

【0193】実施例37.この発明に係る実施例37に よる回転電動機を図61及び図62で説明する。図61 は、前記実施例16等に用いられているステータ1のブ ロック9の拡大図である。図61において、各磁極ティ ース15b, 15cを略平行に設けた場合先端部15a からバックヨーク部218の根元までの磁極ティース1 5 b, 15 cの長さの関係はLb>Laとなり、各磁極 ティース15b, 15cで形成される磁路の磁気抵抗が って回転させ、各コイル2b、2cに誘起される電圧を 測定したところ、コイル2bの誘起電圧Vb、コイル2. ·cの誘起電圧をVcとするとVb>Vcとなりこの比 は、前記実施例28と同様のサンプルで測定したところ Vc/Vb=0.98程度となった。誘起電圧は駆動力 (正確にはトルク定数) に比例することが一般的に知ら れている。よって、各磁極ティース15b,15cで発 生するトルクが異なり、トルクリップルの要因となる。 そこで図62に示すように、コイル2cの巻き数Ncを コイル2bの巻き数Nbと比べNc>Nbとし、かつ、

各コイル2b、2cで抵抗が異ならないように、コイル 2 b の導体径を d 1、コイル 2 c の導体径を d 2 とする と、 d 2 > d 1 とする。このようにすることによって、 各磁極ティース15b、15cで発生するトルクを一定。 にすることができ、トルクリップルの小さい回転電動機 が得られる。

【0194】この実施例によれば、ブロック化されたス テータコアの各ブロック9において磁極ティース15の 長手方向(磁路方向)の長さが長くなるに応じて、コイ レーザビーム等で熱的に溶接することによって、容易に 10 ル2の巻数を増やしコイル導体径を大きくすることによ ってブロック9における各磁極ティース15の発生磁界 (回転磁界) のアンバランスを減少させることができ、 トルクリップルを小さくすることができる。

> 【0195】実施例38.この発明に係る実施例38に よる回転電動機を図63で説明する。上記実施例37で は、磁極ティース15b, 15cの長さLa, Lbの違 いによるトルクリップルをコイル巻き数を変えることに よって改善したが、図63に示すように、磁極ティース 15bの幅をw1、磁極ティース15cの幅w2とした 20 場合w2>w1とし、かつ、各コイル15b, 15cで 抵抗が異ならないように、コイル2bの導体径を d1、 コイル2cの導体径をd2とすると、d2>dlとす る。このようにすることによって、前記実施例と同様に 各磁極ティース15b, 15cで発生するトルクを一定 にすることができ、トルクリップルの小さい回転電動機 が得られる。

【0196】この実施例によれば、ブロック化されたス テータコアの各ブロック9において磁極ティース15の 長手方向(磁路方向)の長さが長くなるに応じて、磁極 とによってブロック9における各磁極ティース15の発 生磁界(回転磁界)のアンバランスを減少させることが でき、トルクリップルを小さくすることができる。

【0197】実施例39.この発明に係る実施例39に よる回転電動機を図64で説明する。上記実施例37、 38では、トルクリップルを低減するための対策にコイ ル2の巻き線仕様の変更がともなったが、各磁極ティー ス15b、15cでコイル2の仕様が異なると巻き線の 効率が低下する、そこで、図64に示すようにコイル2 異なる。これを確認するために、ロータ3を外部力によ 40 の巻き線位置を磁極ティース15b,15cの先端部1 5 aからしで一定の位置とすることによっても対応でき る。このように、コイル2の巻き線仕様を各磁極ティー ス15b、15cで変えることなくトルクリップルを低 滅できるので、巻き線の効率を低下させることがない。 【0198】この実施例によれば、ブロック化されたス テータコアの各ブロック9において磁極ティース15の 長手方向(磁路方向)の長さに応じてコイル巻回位置が

異なるようにすることによってブロック9における各磁

極ティース15の発生磁界(回転磁界)のアンバランス

50 を減少させることができ、トルクリップルを小さくする

35

ことができる。

【0199】実施例40.この発明に係る実施例40に よる回転電動機を図65で説明する。図65は、前記実 施例16、18、22、37、38、39等に用いられ ている積層ステータコア20にコイル2を巻き線してい る状態を示す平面図である。ブロック9の各磁極ティー ス15を図65等に示すように略平行にすることによっ て、図65に示すように巻き線機203のノズル21と 磁極ティース15が各々平行状態になり、ブロック9内 に設けている複数の磁極ティース15に同時にコイル2 10 を巻き線できるようになり、巻き線の効率を向上させる ことができる。尚、前記実施例16で説明したように積 層ステータコア20は、コイル2を巻き線した後に薄肉 部10を曲げることによって、例えば図31に示すよう 形に成形される。

【0200】この実施例によれば、ブロック9の各々の 磁極ティース15が略々平行にしているので、磁極ティ ース15にコイル3を巻き線する場合に、巻き線機のノ ズル部21と各磁極ティース15すべてが平行となるた め巻き線機203の構成が簡略化されるばかりでなく、 1つのブロック9の磁極ティース数に等しい数のノズル を巻き線機に配置することで、同時に複数本のコイルを 巻くことが可能となる。また、巻き線時のノズル21の 動きを単純化できるので巻き線スピードの向上や巻き線 時の不良発生低減が可能となる。これらの効果によっ て、ステータ巻き線の生産性を向上させることができ る。

【0201】実施例41.この発明に係る実施例41回 転電動機を図66及び図67で説明する。図66,図6 7は平面図である。図66に示すようにステータ1にブ ロック欠落部1bが存在し、磁極ティース15の先端部 15aとロータマグネット4との空隙をgで一定とした 場合、ブロック欠落部1bと反対方向の矢印X方向にロ ータ3に不平衡磁気吸引力が作用する。これによって、 ロータ3を支持しているスピンドルシャフト8を含む軸 受け部の摩擦力が増加し、回転電動機のトルク損失が増 し効率が低下する。そこで、図67に示すように、プロ ック欠落部1b側の空隙g1とこれとは反対側の空隙g 2の関係がg2>g1となるようにロータ3を偏心して 取り付けることによって、等価的にブロック欠落部1b 側の磁束密度Bglと反対側の磁束密度Bg2を等しく することが可能となり、不平衡磁気吸引力が小さくな **、り、トルク損失を低減できる。これは、不平衡磁気吸引** 力が空隙の磁束密度のアンバランスによって生じ、空隙 の磁束密度Bgの2乗に比例するためである。

【0202】この実施例によれば、必要に応じてステー タコアの一部にブロック欠落部lbを設けた場合に、ロ ータ3をこのブロック欠落部1bの方向に偏心させて取 り付けることによって、不平衡磁気吸引力が小さくな

スの増加を抑えることができる。

【0203】実施例42.この発明に係る実施例42に よる回転電動機を図68で説明する。上記実施例41で は、プロック欠落部1bが存在する際にロータ3を偏心。 させることによって、不平衡磁気吸引力を低減したが、 図68に示すように、ブロック欠落部1bとは反対側の ブロック9ェの空隙gェを他の部分空隙gよりもgdだ け大きくすることによっても同様の効果が得られる。

36

【0204】この実施例によれば、必要に応じてステー タコアの一部にブロック欠落部lbを設けた場合に、こ のブロック欠落部1bと対向する位置のブロックの空隙 を他のブロックの空隙に比べて相対的に大きくすること によって、不平衡磁気吸引力が小さくなり、軸受け部に 加わる負荷を低減することができ、軸ロスの増加を抑え ることができる。

【0205】実施例43.この発明に係る実施例43に よる回転電動機を図69及び図70で説明する。図69 はステータ部100の部分斜視図、図70は磁極ティー ス15b, 15cの内先端部15aとバックヨーク部2 18の根元までの長さしが一番短い中央部の磁極ティー ス15 bの断面図である。前記実施例37で説明したよ うに、磁極ティース15b, 15cを略平行に設けた場 合、各磁極ティース15b, 15cに形成される磁路の 磁気抵抗が異なり、Lが短い磁極ティース15bを通過 する磁路の磁気抵抗が小さくなる。そこで、磁極ティー ス15bにステータコア20を積層し固定するための抜 きかしめ部20cを設け、磁極ティース15bで抜きか しめによるステータコア20の積層固定をする構成とす ることによって、各磁極ティース15b,15cを通る 磁路の磁気抵抗を均一化することができる。これは、抜 きかしめを行うことによって磁極ティース15bに応力 が加わり磁極ティース15bの磁気特性が劣化するため である。このように磁極ティースの長さが短い部分に抜 きかしめ部を設けることによって、磁気抵抗を均一化で き、トルクリップルを低減することができる。

【0206】この実施例によれば、ブロック化されたス テータコアの各々のブロック9において磁極ティース1 5の長手方向(磁路方向)に長さが一番短い磁極ティー ス15bに前記ステータコアを積層固定するための抜き かしめ部20 cを設けることによって、各磁極ティース 間の磁気抵抗の差が小さくなり、磁極ティース15の発 生磁界のアンバランスが低減され、トルクリップルが減 少する。

【0207】実施例44.前記実施例16では、ステー 夕部100、ロータ3を平板状のベース40に取り付け ていたが、図71に示すように例えばフレキシブルディ スク駆動装置のフレーム140上に軸受け7を設け、こ れにロータ3のスピンドルシャフト8が嵌合するように 取り付けられ、その後に、カバーホルダ230にステー り、軸受け部に加わる負荷を低減することができ、軸ロ 50 タ1が所望の形に成形収納されたステータ部100がネ

30

成した後、薄肉部10を変形させてステータ1の形状と したものを示す正面図であり、図84は、折り曲げ治具 319にステータ1を押し当てながら薄肉部10を変形 させている途中経過を示している。

38

ジ60とネジ部141によって取付固定される構成とす ることも可能である。この構成の場合、カバーホルダ2 30の下面とネジ部141の周辺部が当接し高さ方向の 位置決めがなされるようにしているが、ロータ3とステ ータ1との高さ方向の位置精度を高めるためには、積層 ステータコア1aの下面とフレーム140の取付面が当 接するようにするのが良い。このように、ステータ1を カバーホルダ230に収納しステータ部100として扱 えるようにすることによって、側壁等がある複雑な形状 のフレームにも取り付けられるようになり、回転電動機 10 のビルトイン構造が容易になる。

【0214】また、図85は薄肉部10を折り曲げて、 適正な位置関係にステータ1の形状を得た状態を示して いる。これにより、積層コア20をばらばらに分割した ものに比べると、積層コア20の部品点数を増やすこと がなく、しかも小物のハンドリングを不用にできること がわかる。

【0208】実施例45.以下、この発明の実施例45 を図について説明する。図72はこの実施例によるモー タの正面図であり、これがフロッピーディスクドライブ やハードディスクドライブ等に利用される薄型形状を特 徴としたブラシレスモータとして形成されている。図に おいて、1はステータ、2はステータ1の磁極ティース 15に巻かれたコイル、3はロータ、4はロータマグネ ットである。また、ステータ1は、複数のステータ構成 部(ブロック)9が薄肉部10で連結された形状をして いる。

【0215】図78は積層コア20の他の実施例を示す 正面図、図79は図78の側面図であり、図73と異な り薄肉部10の両側に突起としての各一の磁路形成部3 14が形成されている。そして、図80は図78の積層 コア20にコイル2を形成した状態を示し、図81は図 80の側面図である。さらに、図82は図84, 85と 同じようにして、ステータ1の形状に薄肉部10を変形 させたものを示す。

【0209】図73は図72のステータ1を構成する積 層コア20の正面図、図74はその側面図であり、図に 示すように、プレス打ち抜きされた磁性材321の形状 は、複数個のステータ構成部9とこれらを連結する薄肉 部10が図72で示したステータ1と異なる形状となっ ている。

【0216】ステータ1の形状に変形された状態におい ては、図77に示す薄肉部10の両側に配置された各対 の突起311や、図82に示す薄肉部101の両側に配 置された各対の磁路形成部314は、磁路を形成し、か つ樹脂ピンまたはネジ等を挿入または螺入して構造体に ステータ1を樹脂ピンやねじなどの締結部材で固定する ためのC字状の切欠10aまたは円形状の孔10bなど の締結部材挿入部を形成するようにしている。このた め、積層コア20の複数個のコア部9をこれらの両端で 強固に支持固定することが可能となる。

【0210】この場合、プレス打ち抜きされた薄片の磁 性材321の形状は直線状であり、ステータ1の形状は 円状である。また、プレス打ち抜きされた磁性材321 は、複数枚を重ね合わせた状態として、積層コア20に 形成されている。なお、311は薄肉部10の両側に突 設された一対の突起である。

【0217】図86はプレス打ち抜きされた磁性材32 1の他の実施例を示し、ここでは薄肉部10の近傍にブ リッジ状に補強部309を連設している。また、図87 はコイル2(図示しない)の形成後に薄肉部10を補強 する補強部309を除去するようすを示したものであ 【0218】このようにすることで、プレス打ち抜きさ

【0211】図75は上記積層コア20にコイル2を形 成した状態を示す正面図であり、図76はその側面図で ある。コイル2は、例えば図83に示すように、直線状 の積層コア20に対向した位置に巻線機203を配置 し、1本または複数本の巻線ノズル21からマグネット ワイヤ306を引き出し、磁極ティース15に巻付けて いく。

れた磁性材321を、積層コア20のアニール熱処理や 巻線処理時のハンドリング時において、積層コア20の 薄肉部10が変形したり破損したりすることを防止する ことが可能となる。なお、プレス打ち抜き工程におい て、図86のようにプレス打ち抜きされる磁性材321 を配置することで、一体型コアに比べ、磁性材の板材を 有効に活用でき、プレス抜きの捨て材を減らすことがで きる。

【0212】ここで、積層コア20の形状の制約を受け るとことなく巻線機203が配置できるため、コイル2 を形成することが容易になり、高速・整列状態の高密度 に巻線を行うことが可能となる。また、複数のコア部9 にコイル2が巻かれる場合に、薄肉部10で積層コア2 0の各々のコア部 9 が連結されているため、コイル 2 の 渡り線25がコア部9間を切断することなく連続に巻く ことが可能となり、コイル2間の接続処理が最小限とす ることができる。

【0219】図88は図73で示したようなブレス打ち 抜きされた薄肉部10の形成されている磁性材321 と、薄肉部10が形成されていない磁性材とが重ね合わ された積層コア20の側面図であり、図89はその積層 コア20をステータ1の形状に変形したものの部分斜視 図であり、薄肉欠落部323が形成されている。このよ 【0213】図77は上記積層コア20にコイル2を形 50 うにすることで、積層コア20の積層枚数が多い場合に

おいても、薄肉部10を変形させて容易に折り曲げるこ とができる。

【0220】また、図73で示したプレス打ち抜きされ た磁性材321では、両端部に固定部219を有し、こ の固定部219は、孔または円状、C形状の切り欠きあ るいは突起形状などの位置決め部とされ、このような形 状とすることで、積層コア20のハンドリングが容易と なり、この固定部219を利用して、巻線における多数 の磁性材321からなる積層コア20の位置決め精度を 向上させることができる。

【0221】図90はコイル2を形成した後の積層コア 20を薄肉部10で折り曲げてステータ1の形状とした ものを示し(ここではコイル2を省いて示してある)、 隣接する積層コア20のコア部9の対向する突起として の磁路形成部314を密着または接近させ、YAGレー ザ等でこれらの磁路形成部314間を積層方向の両端面 または片端面で溶着固定して溶接部324としてある。 図91はこの溶接部324の詳細を示す部分断面図であ る。このように磁路形成部314を溶着固定すること で、積層コア20のコア部9同志をさらに強固に固定す 20 ることができ、この積層コア20の一体構造の安定化と 上記磁路形成部314を中心とする構造物への取り付け を堅固、確実なものとすることができる。

【0222】図92は重ね合わせた複数の磁性材321 の一箇所または複数箇所で上電極325と下電極326 とにより、磁性材321の積厚方向に挟み、重ね合わせ た複数枚の磁性材321に加圧した状態で大電流を通電 し、重ね合わせた複数枚の磁性材321の電流パス部を 自己発熱により溶着する状態を示し、これにより重ね合 わせた複数枚の磁性材321を一体に固着することがで 30 きる。スポット溶接の強度がかしめや接着に比べ大き く、しかもスポット箇所を選ぶ自由度が大きいことが利 点である。

【0223】図93および図94は磁性材321の他の 固着方法を示し、ここでは図93で示すように、重ね合 わせたプレス打ち抜きされた複数の磁性材321の一箇 所または複数箇所の突起311を、図94に示すよう に、一箇所または複数箇所で上電極325と下電極32 6とにより積層方向に挟み、重ね合わせた複数枚の磁性 材321に加圧した状態で大電流を通電し、重ね合わせ た複数枚の磁性材321の電流パス部を自己発熱により 溶着する。これにより、重ね合わせた複数枚の磁性材3 21を一体に固着することができる。図95はこの方法 による積層コア20の溶着固定部327を模式的に示 す。

【0224】図96、図97および図98は磁性材32 1のさらにに他の固着方法を示し、プレス打ち抜きされ た磁性材321の表面の一箇所または複数箇所には、図 96に示すように、僅かな凹凸突起部328が設けられ ており、この凹凸部328は、プレス金型によって容易 50 シートの間に導体の配線パターン335を配置したフィ

に形成される。そして、かかる凹凸部328を設けたず レス打ち抜きされた磁性材321を、図97に示すよう に複数枚重ね合わせ、凹凸部328の対応部位を積層コ ア20の上下から上電極325と下電極326とにより・ 積厚方向に挟み、加圧しながら大電流を通電する。

40

【0225】こうすることにより、凹凸部328が大電 流通電により局部的に自己発熱し、凹凸部328が溶着 固定部327で、図98に示すように互いに溶着し、重 ね合わせた複数枚の磁性材321が一体に固着される。 【0226】図99は上記積層コア20における磁極テ ィース15のコイル形成部を詳細に示す一部の破断図、 329はこの破断した状態を示すコイル形成部断面であ り、例えば図100に示すように、プレス打ち抜きされ た磁性材321の一部または全周部のプレス断面におけ る角部が滑らかなアール形状330に成形されて、これ らの磁性材321が複数枚重ね合わされている。

【0227】こうすることにより、積層コアに樹脂一体 成形や樹脂ボビンや絶縁シートの熱溶着などの絶縁処理 を必要とすることなく、積層コアに直接または薄い塗装 被膜を塗布すことだけで、積層コアにマグネットワイヤ を巻線することが可能となる。

【0228】図101および図102はコイル形成部断 面329の他の実施例を示すもので、プレス打ち抜きさ れた磁性材321の一部または全周部のプレス断面の形 状が、半径の大きいアール形状部331と半径の小さい アール形状部332で形成され、重ね合わせた複数枚の 積層方向両端面の磁性材321を積層方向の外側に半径 の大きいアール形状部331を配置している。

【0229】こうすることにより、例えば磁性材の板厚 の半分以上の大きいアール形状を複数枚の積層方向の両 端面の磁性材を積層方向の外側に配置することを可能に し、磁性材の板厚が薄い場合にも対応でき、積層コアに 直接または薄い塗装被膜を塗布することだけで、積層コ アにマグネットワイヤを巻線することが可能となる。

【0230】図103および図104は積層コア20他 の実施例を示す部分斜視図および部分断面図であり、図 103では、コア部9に対応する位置の積層コア20の 上下面に絶縁材薄板333を接着してあり、図104で は上記コイル形成部断面329位置において、積層コア 20の上下面に絶縁材薄板333を接着した状態を示 す。

【0231】これによれば、積層コア20に樹脂の一体 成形や樹脂ポピンや絶縁シートの熱溶着などの絶縁処理 をせずに、積層コア20にマグネットワイヤを巻線する ことができる。

【0232】図105および図106は、積層コア20 のさらに他の実施例を示す部分斜視図および部分断面図 であり、図105では、プレス打ち抜きされた複数枚の 磁性材321間の任意の位置に、絶縁材料としての絶縁

ルム状の配線用シート334を挟み込むように介在した ものを示す。

【0233】また、図106は上記配線シート334を 挟み込んでいる状態を上記のコイル形成部断面329に ついて示したものである。このようにして積層コア20 を形成することで、コイル2の端末線を配線用シート3 34の配線パターン335に直接接続処理ができること となる。

【0234】図107および図108は積層コア20のまた他の実施例を示す部分斜視図および部分断面図であ 10 り、図107で磁性材321と同等形状の磁性材基板336の表面に絶縁材料の薄膜と銅等の導電体の薄膜を予め重ねて形成しておき、この導電体の薄膜のエッチング処理により配線パターン335を形成し、これの上に絶縁材料を塗布して形成した磁性材基板336を、積層コア20の片端面に接着するものを示している。

【0235】また、図108は上記磁性材基板336を 積層コア20の上面に接着した状態を、上記コイル形成 部断面329に対応位置にて示したものである。このよ うにして積層コア20を形成することで、コイル2の端 20 末線を磁性材基板336に直接接続処理ができることと なり、積層コア20の薄形化を図れる。

【0236】実施例46.図109~図114は積層コア20の他の形成方法を示す説明図である。これは、例えば、図110に示すように、プレス打ち抜きされ、かつ軸線しに対称の対となったティース15を持つ板状の磁性材321を、一箇所(または複数箇所)で折曲げて図109のように形成する。これにより、ティース15を持った磁性材321周縁の打ち抜きによるかえり部トを折り重ね側にし、だれ側gを外側に位置させることが30でき、コイル形成部の角部に丸みを持たせて、コイルの損傷を回避可能にしている。さらに、図111のように磁性材を積層した状態とする。そして、その一つまたは複数の磁性材321を図112のように重ね合わせて積層コア20を形成する。

【0237】また、図113のように、プレス打ち抜きされた磁性材321の磁極ティース15を両側で折り返し、その両側面をアール形状(円弧状)にし、さらにその磁極ティース15を重ね合わせるようにして、図114に示すような積層コア20を形成してもよい。このよ40うにすることで、積層コア20のコイル形成部の断面の角に丸みをもたせることができ、プレス打ち抜きによるかえりをコイル形成部断面の角に位置させることがなくなる。この結果、積層コア20の表面に直接または薄い塗装被膜を塗布すことだけで、マグネットワイヤであるコイル2を巻線することが可能となる。

【0238】実施例47.図115はこの発明の実施例47によるACサーボモータの積層コア20の正面図である。このACサーボモータは、自動機や産業用ロボット等に利用される小型高出力のブラシレスモータであ

42

る。なお、図125にこのACサーボモータの側面の断面図を示し、図において、1はステータ、2はコイル、3はロータ、4はロータマグネットである。

【0239】この実施例においても、図115で示すように、プレス打ち抜きされた磁性材321の形状は、複数個のコア部9とこれらを連結する薄内部10が直線状に繋がったものであり、例えば、図116で示すように 薄内部10に対してブリッジになる一連の補強材309を分離可能に配置してもよい。

【0240】また、図117は樹脂の一体成形により、コア部9のコイル形成部322や中性点処理部338やコネクタ部339を積層コア20の所定部位に形成している例を示している。なお、ここで用いる積層コア20は、図88で示したように薄内部10の形成されている磁性材321と薄内部10が形成されていない磁性材とが重ね合わされている状態としてもよい。

【0241】また、積層コア20の固定方法は、図92 に示すように、重ね合わせた磁性材321の一箇所また は複数箇所に加圧した状態で大電流を通電し、重ね合わ せた複数枚の磁性材321の電流パス部を自己発熱によ り溶着する方法や、図96~図98に示すようにプレス 打ち抜きされた磁性材321の表面の一箇所または複数 箇所に僅かな凹凸部328を設け、プレス打ち抜きされ た磁性材321を複数枚重ね合わせ、凹凸部328を上 電極325と下電極326とにより積厚方向に挟み加圧 しながら大電流を通電する方法を用いることができる。 【0242】図118は図119または図124に示す ように巻線機317の巻線ノズル316から送出される マグネットワイヤの巻線を行ってコイル2を形成した状 態を示している。この巻線作業では、磁極ティース15 の回りに巻線ノズル316を周回させるとともに、巻線 ノズル316と積層コア20の位置関係を変化させるこ とにより、整列したコイル形状を容易に得ることができ る。なお、図124では積層コア20をインデックス治 具340に取り付けて巻線を行う場合を示している。

【0243】図120は図118に示すような積層コア20を薄肉部10で折り曲げて、ステータ1を形成する途中の状態を示し、図121は薄肉部10ですべてを十分に折り曲げてステータ1の形状としたものを示す。ここで、3はロータである。積層コア20の折り曲げが完了した状態において、図90に示すように、隣接する積層コア20のコア部9の各磁路形成部314を密着または接近させて、YAGレーザ等で積層方向の両端面または片端面を溶着固定することで、積層コア20のコア部9同志を強固に固定することができる。

【0244】また、図122および図123は薄肉部10の形状をそれぞれ円弧状に突出する薄肉片10cとしたり、コーナレスの薄肉円弧片10dに変えたことにより得られるステータ1の他の実施例を示す。

50 【0245】 実施例48、図126はこの発明の実施例

43

48による電機子モータの積層コア20を示す正面図である。この電機子モータは、クリーナ等の電動送風機や電動ドリル等に利用される小型高回転型のブラシ付きモータであり、図134にこのうちの電動送風機の断面側面図を示す。同図において、1はステータ、2はコイル、3はロータ、343はブラケットである。

【0246】図126に示すように、プレス打ち抜きされた磁性材321の形状は、2個のコア部9と、2個の継鉄部344と、これらを連結する薄肉部10が直列に繋がったものである。なお、この磁性材321からなる積層コア20は、図88で示したように薄肉部10の形成されている磁性材と薄肉部10が形成されていない磁性材が重ね合わされているものとしてもよい。

【0247】また、積層コア20の固定方法は、図92に示すように、重ね合わせた磁性材321の一箇所または複数箇所に加圧した状態で大電流を通電し、重ね合わせた複数枚の磁性材321の電流パス部を自己発熱により溶着する方法や、図96~図98に示すようにプレス打ち抜きされた磁性材321の表面の一箇所または複数箇所に僅かな凹凸部328を設け、プレス打ち抜きされ20た磁性材321を複数枚重ね合わせ、凹凸部328を上電極325と下電極326で積層方向に挟み加圧しながら大電流を通電する方法を用いることができる。

【0248】図127は上記積層コア20の磁極ティース15にコイル2を形成したものを示し、図128はそのコイルの形成(巻装)方法を示す、この図128においては、磁極ティース15の回りに巻線ノズル316を周回させるとともに、巻線ノズル316と積層コア20の位置関係を変化させることにより、整列したコイル形状を容易に得るようにしている。

【0249】図129は図128に示すように磁極ティース15にコイル2を形成した積層コア20の薄肉部10を折り曲げて、ステータ1の形状を形成する途中の状態を示し、図130は薄肉部10のすべてを折り曲げてステータ1の形状としたものを示す。このように、薄肉部10のすべての折り曲げが完了した状態において、図90に示すように隣接する積層コア20のコア部9の磁路形成部314を密着または接近させて、YAGレーザ等で積層方向の両端面または片端面を溶着固定することで積層コア20のコア部9同志を強固に固定することが40できる。

【0250】また、図131のようにリング状のブラケット343内に薄肉部10のすべてを折り曲げた状態にて、ステータ1を圧入することで、積層コアを強固に固定することもできる。

【0251】この場合においては、図132に示すような薄肉部を折り曲げる途中の状態で、ロータ3を配置した後、次に図133のように薄肉部10のすべてを折り曲げてステータの形状とし、ブラケット343内に薄肉部10のすべてを上記のように折り曲げたステータ1を

圧入する。このようにすることで、コイル2を整列巻し 易いようにロータ3を包み込むようなコイル形状にで き、モータの組立が可能となる。

【0252】実施例49、図135は小形トランスの積・ 層コア20を示す正面図である。積層コア20の磁路の 一部となる継鉄部344は、略U字状のコア部9に対し て、図のように薄肉部10で連結され、コイル装着後に U字状開口部を閉じるように折り曲げ可能となってい る。積層固定の方法は、従来の抜きかしめや、図92に 示すように、上電極325および下電極326により、 重ね合わせた磁性材の一箇所または複数箇所を加圧した 状態で大電流を通電し、重ね合わせた複数枚の磁性材3 21の電流パス部を自己発熱により溶着する方法や、図 96~図98に示すようにプレス打ち抜きされた磁性材 321の表面の一箇所または複数箇所に僅かな凹凸部3 28を設け、プレス打ち抜きされた磁性材321を複数 枚重ね合わせ、凹凸部328を上電極325と下電極3 26で積厚方向に挟み、加圧しながら大電流を通電する 方法を用いることができる。

【0253】また、絶縁材料で形成したボビン345にコイル2を巻き線したものを、積層コア20の脚部に図136および図137に示すように、挿入するとともに、継鉄部344を閉じるように薄肉部10を変形させて、図138に示すように、積層コア20の磁路を形成する。この状態において、図90に示すように隣接する積層コア20の磁路形成部314を密着させて、YAGレーザ等で積層方向の両端面または片端面を溶着固定することで、積層コア20のコア部9同志を強固に固定することができる。

30 [0254]

【発明の効果】以上のように、請求項1~15記載の発明によれば、回転電動機のステータ部を複数のブロックまたは磁極ティース毎に分割した形状を薄内部で連結した状態で、卷線が容易に行うことができ、しかも渡り線は切断することなく連続巻しているためにコイル端末処理と結線処理が容易に行うことができる。また、ステータコアの組立は、薄内部を切断または折り曲げることで高精度に容易に行うことができる。よって、生産性と信頼性の良い回転電動機を安価に提供することが可能となる。

【0255】請求項16の回転電動機の製造方法は、直線状のコアを製作し、この直線状のコアに巻線を施し、この巻線された直線状のコアを屈曲成形するので、直線状のコアに巻線を容易に行うことができる。

【0256】請求項17の回転電動機は、直線状に伸展可能なコアと、このコアに巻き線された巻線と、コアを収納し、かつ位置決め固定する収納容器と、を備えるので、コアへの巻線が容易で組み立て性が良い。

曲げてステータの形状とし、ブラケット343内に薄内 【0257】請求項18の回転電動機は、収納容器は内部10のすべてを上記のように折り曲げたステータ1を 50 部を点検するウィンドウ(覗き部)を有するので、内部

構成部品を高精度に取り付けることができる。

【0258】請求項19の回転電動機は、収納容器は巻 線端末処理部である絡げ部を平行にかつ磁極ティースの ピッチと同じピッチで配設したので、絡げ部への巻線が コアへの巻線機と同じ巻線機で行うことができる。

【0259】請求項20の回転電動機の製造方法は、ス テータホルダに設けられたコイル巻回部に外周側から巻 線を施し、巻線を施した後に連結した磁極ティースをコ イル巻回部外周側から挿入固定するので、コイルを巻線 する際に障害となる磁極ティース先端部がないので、巻 10 線が容易になる。

【0260】請求項21の回転電動機の製造方法は、幅 が先端から根元まで一定の磁極ティースを用いるので、 ステータホルダへの挿入が容易であり、組立性がよい。

【0261】請求項22の回転電動機は、直線状に伸展 可能なコアと、このコアに巻き線された巻線と、コアを 保持する環状の保持リングと、を備えるので、部品のハ ンドリングが良くなる。

【0262】請求項23の回転電動機は、直線状に伸展 可能なステータコアと、このステータコアに巻き線され 20 た巻線と、ステータコアを収納し、かつ位置決め固定す る収納容器と、ステータコアと同心円状に設けられたロ ータと、ステータコアの欠落部に設けられた磁気バラン サと、を備え、磁気バランサとロータの空隙gbと前記 ステータコアの磁極ティース先端部とロータとの空隙g tの関係がgb>gtとなっているので、欠落部の影響 による回転変動を小さくできる。

【0263】請求項24の回転電動機は、磁気バランサ が収納容器に固定されているので、磁気バランサをコア の一部として扱うことができ取り付け性および部品のハ 30 ンドリングが良くなる。

【0264】請求項25の回転電動機は、直線状に伸展 可能なステータコアと、このステータコアに巻き線され た巻線と、を備え、ステータコアの磁極ティースが複数 平行して配設される場合は、その長さが長くなるのに応 じてコイル導体径を大きくする構成にしたので、各磁極 ティースの発生磁界のアンバランスを減少させる。

【0265】請求項26の回転電動機は、直線状に伸展 可能なステータコアと、このステータコアに巻き線され た巻線と、を備え、ステータコアの磁極ティースが複数 40 平行して配設される場合は、その長さに応じてコイル巻 回位置を異ならせる構成にしたので、各磁気ティースの 発生磁界のアンバランスを減少させる。

【0266】請求項27の回転電動機の製造方法は、直 線状のコアを製作し、この直線状のコアのほぼ平行に配 設された磁極ティースに同時に巻回させる構成にしたの で、巻線機の構成が簡略化されたと共に、巻線の生産性 が向上する。

【0267】請求項28の回転電動機は、直線状に伸展 可能なステータコアと、このステータコアに巻き線され 50 とを積み重ねて構成したので、薄肉部の折り曲げを容易

16

た巻線と、ステータコアを収納し、かつ位置決め固定す る収納容器と、ステータコアと同心円状に設けられたロ ータと、を備え、ステータコアにはブロック欠落部が設 けられ、ロータをこのブロック欠落部の方向に偏心させ・ る構成にしたので、不平衡磁気吸引力が小さくなり、ト ルク損失を低減できる。

【0268】請求項29の回転電動機は、直線状に伸展 可能なステータコアと、このステータコアに巻き線され た巻線と、ステータコアを収納し、かつ位置決め固定す る収納容器と、ステータコアと同心円状に設けられたロ ータと、を備え、ステータコアにはブロック欠落部が設 けられ、このブロック欠落部とは反対側の位置のブロッ ク空隙を他のプロック空隙より大きくした構成にしたの で、不平衡磁気吸引力が小さくなり、トルク損失を低減 できる。

【0269】請求項30の回転電動機は、直線状に伸展 可能なステータコアと、このステータコアに巻き線され た巻線と、ステータコアを収納し、かつ位置決め固定す る収納容器と、ステータコアと同心円状に設けられたロ ータと、を備え、ステータコアにはブロックにおいて長 さが最も短い磁極ティースに前記ステータコアを積層固 定する抜きかしめ部を設けたので、各磁極ティース間の 磁気抵抗の差が小さくなり、トルクリップルが減少す

【0270】請求項31の発明によれば、積層される磁 性材を複数のコア部と、これらのコア部を連結し、かつ 積層後に折り曲げ可能な薄肉部とから構成したので、積 層コアの形成およびこの積層コアの磁極ティースに対す るコイルの整列、形成を容易に実施できるとともに、積 層コアを分割したものに比べ、積層コアの部品点数を増 やすことがなく、小物のハンドリングを不用にできるほ か、積層コアの配置に自由度があるために、一体型コア に比べ、磁性材の板材を有効に活用でき、プレス抜きの 捨て材を減らすことができるものが得られる効果があ

【0271】請求項32の発明によれば、薄肉部の両側 に、該薄肉部を折り曲げることによって互いに接合され て磁路を形成するとともに、コア固定のための締結部挿 入部を形成する突起を設けるように構成したので、薄肉 部付近で積層コアをねじ等により構造体に確実に固定で き、かつ各ステータ構成部を継ぐ磁路を容易に形成でき るものが得られる効果がある。

【0272】請求項33の発明によれば、薄肉部を補強 するようにこれに対しブリッジ形成され、かつ任意に分 離除去できる補強部を設けるように構成したので、折り 曲げて積層コアとする前の薄肉部の変形、破損を未然に 防止できるものが得られる効果がある。

【0273】請求項34の発明によれば、薄肉部が形成 されている磁性材と、薄肉部が形成されていない磁性材

に実施できるものが得られる効果がある。

【0274】請求項35の発明によれば、コア部および 薄肉部からなる磁性材の両端に位置決め部を設けるよう に構成したので、磁極ティースに対するコイルの巻線時 において積層コアを正しく位置決め保持できるものが得 られる効果がある。

【0275】請求項36の発明によれば、薄肉部で折り曲げることにより密着または接近する薄肉部両側の突起間を、積層方向の両端面または片端面で溶着固定するように構成したので、積層コアのステータ構成部(ブロック)間を強固に連結できる効果がある。

【0276】請求項37の発明によれば、積層された複数枚の磁性体を一箇所または複数箇所で、スポット溶接により一体結合するように構成したので、積層された磁性材を、任意の部位で大きな強度にて一体固着できるものが得られる効果がある。

【0277】請求項38の発明によれば、積層された複数枚の磁性体を、薄肉部両端の突起においてスポット溶り曲接により一体結合するように構成したので、積層された積極性材を突起部で大きな強度にて一体固着できるものが20る。得られる効果がある。

【0278】請求項39の発明によれば、積層される複数枚の各磁性材の表裏の一箇所または複数箇所に凹凸部を設け、上記各磁性材がこれらの凹凸部で嵌合されて、該凹凸部でスポット溶接により上記各磁性材を一体結合するように構成したので、凹凸部で相互に係合しながら積層された磁性材を、その凹凸部のスポット溶接によって、正確な位置にて強固かつ確実に一体化できるものが得られる効果がある。

【0279】請求項40の発明によれば、積層される複 30 数枚の磁性材の一部または全部のプレス断面における角部を滑らかなアール形状とするように構成したので、積層コアに直接または薄い被膜を介してマグネットワイヤを巻線することができるものが得られる効果がある。

【0280】請求項41の発明によれば、積層される複数枚の磁性材の一部または全部のプレス断面における角部を半径の異なる滑らかなアール形状とし、上記積層方向の両端にある磁性材の該両端側にある上記アール形状を他により大きくするように構成したので、積層コアの両端にある磁性材の角部によって、マグネットワイヤが40損傷するのをより確実に防止できるものが得られる効果がある。

【0281】請求項42の発明によれば、積層された複数枚の磁性材の積層方向の両端面に絶縁材薄板を接着するように構成したので、簡単な絶縁処理にてマグネットワイヤを積層コアに巻線することができるものが得られる効果がある。

【0282】請求項43の発明によれば、積層される複数枚の磁性材間に、絶縁材料を介して配線パターンを配置した配線シートを介装するように構成したので、積層 50

コアの磁極ティースに巻線されるコイルの端末線の処理

を容易に実施できるものが得られる効果がある。 【0283】請求項44の発明によれば、積層される複 数枚の磁性材の積層方向の片端面に、絶縁材料を介して

25

数枚の磁性材の積層方向の片端面に、絶縁材料を介して・ 配線パターンを形成した磁性材基板を接着するように構成したので、配線基板を磁性材上に設けることで、コイルの端末線の処理を容易に実施できるものが得られる効果がある。

【0284】請求項45の発明によれば、プレス打ち抜きによるかえり部が折り重ね側に、だれ側が外側に位置するように折り重ねられた磁性材を有し、該磁性板を複数枚重ね合わせるように構成したので、直接または薄い被膜を塗布した上にマグネットワイヤを巻線することができるものが得られる効果がある。

【0285】請求項46の発明によれば、積層される磁性材を、略U字状のコア部と、このコア部に連結されて、コイル装着後に上記U字状開口部を閉じるように折り曲げ可能な薄肉部とから構成したので、トランス用の積層コアの形成を容易化できるものが得られる効果がある。

【0286】請求項47の発明によれば、複数のコア部およびこれらのコア部を連結する薄肉部を持った磁性材をプレス打ち抜きにより形成し、該磁性材を複数枚積層した後コイルを形成し、上記薄肉部を折り曲げて積層コアとするようにしたので、ステータの積層コアを容易かつ迅速に組み付けることができるものが得られる効果がある。

【0287】請求項48の発明によれば、予め磁性材基板の表面に絶縁材料の薄板および導電体の薄板を接着しておき、その導電体のエンチングにより配線パターンを形成し、該配線パターンを持った上記磁性材基板を、積層された磁性材の片端面に接着固定するようにしたので、コイルの端末線を容易に処理できる積層コアを容易かつ迅速に組み付けることができるものが得られる効果がある。

【0288】請求項49の発明によれば、プレス打ち抜きにより、対向部位に複数の磁極ティースを持つ磁性材を形成し、該磁性材を上記対向部位の磁極ティースが重なるように一箇所または複数箇所で打ち抜きによるかえり部が重なるように折り曲げ、さらにこれらの折り曲げた磁性材を重ね合わせて積層コアとするようにしたので、磁性材の折り曲げおよび積層という単純な工程にてコイルを例えば直接巻き付けられる積層コアを容易に形成できるものが得られる効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】 この発明の実施例1, 6 を示すモータの正面 図である。

【図2】 この発明の実施例1,6を示すモータの側面 断面図である。

) 【図3】 この発明の実施例3を示すモータの正面図で

ある。

【図4】 この発明の実施例4、5を示すモータの正面図である。

【図5】 この発明の実施例5を示すステータの部分側面図である。

【図6】 この発明の実施例1,6を示すステータコアの正面図である。

【図7】 この発明の実施例1,2,3,6を示す巻線中の正面図である。

【図8】 この発明の実施例7を示す樹脂一体成形され 10 たステータコアの正面図である。

【図9】 この発明の実施例7を示す樹脂一体成形されたステータコアの成形した状態の正面図である。

【図10】 この発明の実施例8を示すステータと基板 の正面図である。

【図11】 この発明の実施例8を示すステータと基板の部分斜視図である。

【図12】 この発明の実施例9,10,11,12,15を示すステータの正面図である。

【図13】 この発明の実施例9, 15を示すステータ 20 の側面断面図である。

【図14】 この発明の実施例13を示すステータの斜 視図である。

【図15】 この発明の実施例13を示すステータコアの正面図である。

【図16】 この発明の実施例13を示すステータコアのロータ対向面からの部分側面図である。

【図17】 この発明の実施例13を示すステータコアの斜視図である。

【図19】 この発明の実施例13を示すステータコアのロータ対向面からの部分側面図である。

【図20】 この発明の実施例14を示すステータの正面図である。

【図21】 この発明の実施例9,15を示すステータコアの正面図である。

【図22】 この発明の実施例9,12,15を示すステータコアに巻線した状態の正面図である。

【図23】 この発明の第15の発明に係わる実施例を 40 の部分破断平面図である。 示す巻線中の正面図である。 【図52】 この発明の実

【図24】 この発明の実施例9,15を示す樹脂成形品の正面図である。

【図25】 この発明の実施例9,15を示すステータ 組立中の正面図である。

【図26】 この発明の実施例16による回転電動機の分解斜視図である。

【図27】 この発明の実施例16による積層ステータコアの平面図である。

【図28】 図27の断面図である。

50

【図29】 この発明の実施例16によるステータの平面図である。

【図30】 図29の断面図である。

【図31】 この発明の実施例16によるステータを成り 形した状態を示す平面図である。

【図32】 この発明の実施例17における回転電動機のカバーホルダを一部切り欠いた平面図である。

【図33】 この発明の実施例18における回転電動機のカバーホルダを一部切り欠いた平面図である。

0 【図34】 図33の部分断面図である。

【図35】 図33の部分拡大図である。

【図36】 この発明の実施例19における回転電動機の要部斜視図である。

【図37】 図36の断面図である。

【図38】 この発明の実施例20における回転電動機のカバーホルダを一部切り欠いた平面図である。

【図39】 図38の部分(A部)拡大図である。

【図40】 この発明の実施例21における回転電動機のカバーホルダを一部切り欠いた平面図である。

【図41】 図40の要部断面図である。

【図42】 この発明の実施例22における回転電動機の要部斜視図である。

【図43】 この発明の実施例22におけるステータホルダの斜視図である。

【図44】 この発明の実施例23における積層ステータコアの拡大図である。

【図45】 この発明の実施例24における回転電動機の要部斜視図である。

【図46】 この発明の実施例24における回転電動機の平面図である。

【図47】 この発明の実施例25におけるステータの 部分斜視図である。

【図48】 この発明の実施例26におけるステータと 保持リングの固定手段を示す斜視図である。

【図49】 この発明の実施例27におけるステータと保持リングの固定手段を示す斜視図である。

【図50】 この発明の実施例28における回転変動を説明するための回転電動機の部分破断平面図である。

【図51】 この発明の実施例28における回転電動機の部分破断平面図である。

【図52】 この発明の実施例28における回転変動の 磁気バランサとロタマグネットとの空隙依存性を示すグ ラフ図である。

【図53】 この発明の実施例29における回転電動機の部分破断平面図である。

【図54】 この発明の実施例30における磁気バランサとステータの固定手段を示す斜視図である。

【図55】 この発明の実施例31における磁気バランサとステータの固定手段を示す斜視図である。

50 【図56】 この発明の実施例32における回転電動機

の要部斜視図である。

【図57】 この発明の実施例33における回転電動機の要部平面図である。

【図58】 この発明の実施例34における磁気バランサ部の接合手段を示す斜視図である。

【図59】 この発明の実施例35における磁気バランサ部の接合手段を示す斜視図である。

【図60】 この発明の実施例36における磁気バランサ部の接合部形状及び接合手段を示す斜視図である。

【図 6 1】 この発明の実施例 3 7 における磁気抵抗等 10 について説明するためのステータのブロックの拡大図である。

【図62】 この発明の実施例37におけるステータの ブロックの拡大図である。

【図63】 この発明の実施例38におけるステータの ブロックの拡大図である。

【図 6 4 】 この発明の実施例 3 9 におけるステータの ブロックの拡大図である。

【図65】 この発明の実施例40におけるステータコアへのコイル巻き線状態を示す平面図である。

【図66】 この発明の実施例41における不平衡磁気 吸引力を説明するための平面図である。

【図67】 この発明の実施例41における回転電動機の要部平面図である。

【図68】 この発明の実施例42における回転電動機の要部平面図である。

【図69】 この発明の実施例43における回転電動機の要部斜視図である。

【図70】 図69の磁極ティースの断面図である。

【図71】 この発明の実施例44における回転電動機 30 の装置への取付状態を示す分解斜視図である。

【図72】 この発明の実施例45によるモータを示す 正面図である。

【図73】 図72におけるモータの積層コアを示す正面図である。

【図74】 図73における積層コアを示す側面図である。

【図75】 この発明の実施例45によるコイルを形成した積層コアを示す正面図である。

【図77】 この発明の実施例45による積層コアの薄 肉部を変形させたステータを示す正面図である。

【図78】 この発明の実施例45の他の実施例による積層コアを示す正面図である。

【図79】 図78における積層コアを示す側面図である。

【図80】 この発明の実施例45の他の実施例によるコイルを形成した積層コアを示す正面図である。

【図81】 図80における積層コアを示す側面図であ 50 面図である。

る。

【図82】 この発明の実施例45の他の実施例による 積層コアの薄肉部を変形させたステータを示す正面図で: ある。

52

【図83】 この発明の実施例45による積層コアにコイルを形成している状態を示す説明図である。

【図84】 この発明の実施例45によるコイルを形成 した積層コアを折り曲げている状態を示す平面図であ る。

0 【図85】 図84における積層コアの折り曲げ終了状態を示す平面図である。

【図86】 この発明の実施例45による積層コアのプレス打ち抜き状態を示す正面図である。

【図87】 図86における積層コアの補強部除去状態を示す説明図である。

【図88】 この発明の実施例45のさらに他の実施例による積層コアを示す正面図である。

【図89】 図88における積層コアを示す部分斜視図である。

20 【図90】 この発明の実施例45による積層コアの突 起同志を溶着固定した状態を示す部分斜視図である。

【図91】 図90における溶着固定部を示す部分側面 図である。

【図92】 この発明の実施例45による積層コアを一体に通電溶着する状態を示す説明図である。

【図93】 この発明の実施例45による積層コアを一体に通電溶着するための突起部を示す部分正面図である。

【図94】 この発明の実施例45による積層コアの突 起部を通電溶着する状態を示す説明図である。

【図95】 図92および図94において一体に通電浴 着した積層コアを示す部分断面図である。

【図96】 この発明の実施例1のまた他の実施例による積層コアの磁性材を示す部分斜視図である。

【図97】 図96における積層コアを一体に通電溶着する状態を示す説明図である。

【図98】 図96において一体に通電溶着した積層コアを示す部分断面図である。

【図99】 この発明の実施例45による別の積層コア を示す部分斜視図である。

【図100】 この発明の実施例45によるまた別の積層コアを示す部分断面図である。

【図101】 この発明の実施例45によるさらに別の 積層コアを示す部分断面図である。

【図102】 この発明の実施例45によるさらに別の 積層コアを示す部分断面図である。

【図103】 この発明の実施例45による他の積層コアを示す部分斜視図である。

【図104】 図103における積層コアを示す部分断面図である。

【図105】 この発明の実施例45による他の積層コアを拡大して示す部分斜視図である。

【図106】 図105における積層コアを示す部分断面図である。

【図107】 この発明の実施例45によるさらに他の 積層コアを示す部分斜視図である。

【図108】 図107における積層コアを示す部分断面図である。

【図109】 この発明の実施例46による磁性材の折り曲げ状態を示す説明図である。

【図110】 図109における磁性材の折り曲げ前の 形状を示す説明図である。

【図111】 図109における磁性材の折り曲げ後の 形状を示す説明図である。

【図112】 図111において折り曲げた磁性材を積層した状態を示す説明図である。

【図113】 この発明の実施例46による磁性材の磁 極ティースを折り曲げた状態を示す説明図である。

【図114】 図113における磁極ティースの積層を 行った後の状態を示す説明図である。

【図115】 この発明の実施例47による積層コアを 示す正面図である。

【図116】 この発明の実施例47による他の積層コアを示す正面図である。

【図117】 この発明の実施例47による積層コアに中性点処理部やコネクタ部などを一体成形した状態を示した図である。

【図118】 図117における積層コアにコイルを形成した状態を示す正面図である。

【図119】 この発明の実施例47による積層コアに 30 巻線する状態を示す正面図である。

【図120】 図119における積層コアを折り曲げている状態を示す正面図である。

【図121】 この発明の実施例47による積層コアを持ったモータを示す正面図である。

【図122】 この発明の実施例47による他のモータを示す正面図である。

【図123】 この発明の実施例47によるさらに他の モータを示す正面図である。

【図124】 この発明の実施例47による積層コアに 40 巻線する状態を示す正面図である。

【図125】 この発明の実施例47によるまた他のモータを示す側面断面図である。

【図126】 この発明の実施例48による積層コアを示す正面図である。

【図127】 図126における積層コアにコイルを形成した状態を示す正面図である。

【図128】 図127における積層コアに巻線をする 状態を示した図である。

【図129】 図127における積層コアを折り曲げて 50 ル端末部、13 渡り引っかけ部、14 ステータ固定

いる状態を示す正面図である。

【図130】 図127における積層コアを折り曲げ終 了した状態を示す正面図である。

54

【図131】 図130におけるステータを有するモー・ タを示す正面図である。

【図132】 図129においてロータ装着後の積層コアを折り曲げている状態を示す正面図である。

【図133】 図132におけるステータを有するモータを示す正面図である。

10 【図134】 この発明の実施例48による他のモータ を示す側面断面図である。

【図135】 この発明の実施例49によるトランスの 積層コアを示す正面図である。

【図136】 図135における積層コアへのコイル挿 入状態を示す正面図である。

【図137】 図136における積層コアにコイル形成したボビンを挿入する状態を示す正面図である。

【図138】 この発明の実施例49によるトランスを 示す正面図である。

20 【図139】 従来例1を示すステータの正面図である。

【図140】 従来例2を示すステータコアの正面図である。

【図141】 従来例2を示すステータの部分正面図である。

【図142】 従来例3を示すステータの部分正面図である。

【図143】 従来例3を示すステータの部分正面図である。

【図144】 従来コアでの磁界解析結果を示す図である。

【図145】 ブロック、平行磁極ティースでの磁界解析結果を示す図である。

【図146】 従来例4の回転電動機の平面図である。

【図147】 従来例5のモータにおけるステータコア とコイルを示す部分断面図である。

【図148】 従来例5を示すインナーロータ型の薄型 モータを示す正面図である。

【図149】 従来例6の絶縁被膜を形成した積層コアを示す正面図である。

【符号の説明】

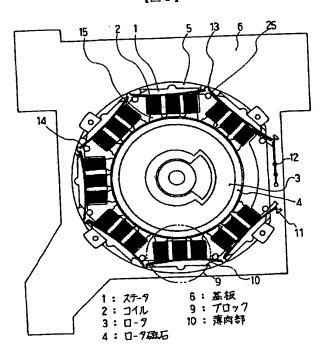
1 ステータ、1 a 積層ステータコア、1 b ブロック欠落部、1 c バランサ保持部、2 コイル、2 a コイル、2 b コイル、2 c コイル、2 t 端末 (コイル)、3 ロータ、4 ロータ磁石、5 樹脂成形ハウジング、6 基板、7 軸受、8 スピンドルシャフト、9 ブロック、9 a 溶接部、9 r ブロック、10 薄肉部、10 a 切欠 (締結部材挿入部)、10 b 孔 (締結部材挿入部)、11 コモン端子部、12 コイル端末部、13 渡り引っかけ部、14 ステータ固定

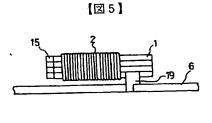
ピン、15 磁極ティース、15a 先端部、15b磁 極ティース、15c 磁極ティース、16 維鉄部、1 7 継鉄部コイル、18 切断後の薄肉部、19 段付 き突起、20 連結ステータコア、20a磁気バランサ 部、20b 突き合わせ部、20c 抜きかしめ部、2 1 巻線ノズル、22 一体成形樹脂、23 樹脂ピ ン、24 切り起こし、25 渡り線、26 樹脂成形 品、27 溶着固定部、28 ロータ対向面、29 段 部、30 傾斜部、31 磁性材ワイヤ、32 ステー タ保持機、33 ステータ組立治具、34 からげ用突 起、40 ペース、42 ネジ部、43 絶縁シート、 50 磁気バランサ、50a 溶接部、60 ネジ、8 0 ステータホルダ、81 コイル巻回部、82 保持 リング、83 ステータ挿入部、90 保持リング、9 1 溶接部、100 ステータ部、130 カバーホル ダ、131 ハーフピアス、132 当て面、133

当て面、134 保持部、135 抜け止め、140 フレーム、141 ネジ部、201 電極、202 Y AGレーザ、203 巻き線機、218 バックヨーク部、218a 凹部、219 固定部(位置決め部)、・223 ロータホルダ、224 ハブ、230 カバーホルダ、230a バランサ取付部、230b バランサ押さえ部、231 当て面、232 当で面、233 当で面、234 仕切り部、235 支持ピン、236 支持ピン、237 抜け止め部、238 ウィンドウ、239 コイル端末処理部、239a 絡げ部、271 絶縁層、272 半田、309 補強部、311 突起、314 磁路形成部(突起)、321 磁性材、328 凹凸部、330,331,332 アール形状、333 絶縁材薄板、334 配線シート、335 配線バターン、336 磁性材基板。

56

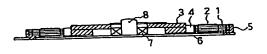
[図1]



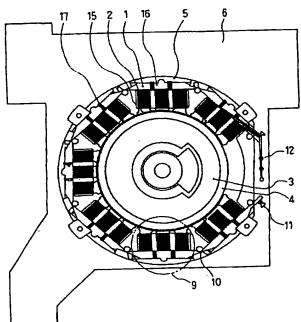


【図9】

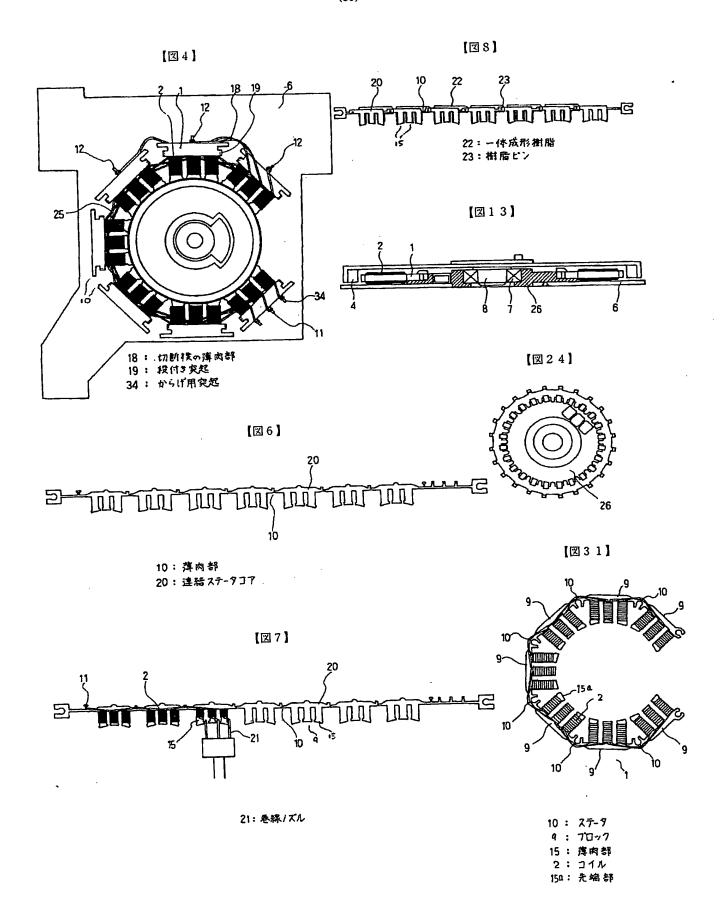
【図2】

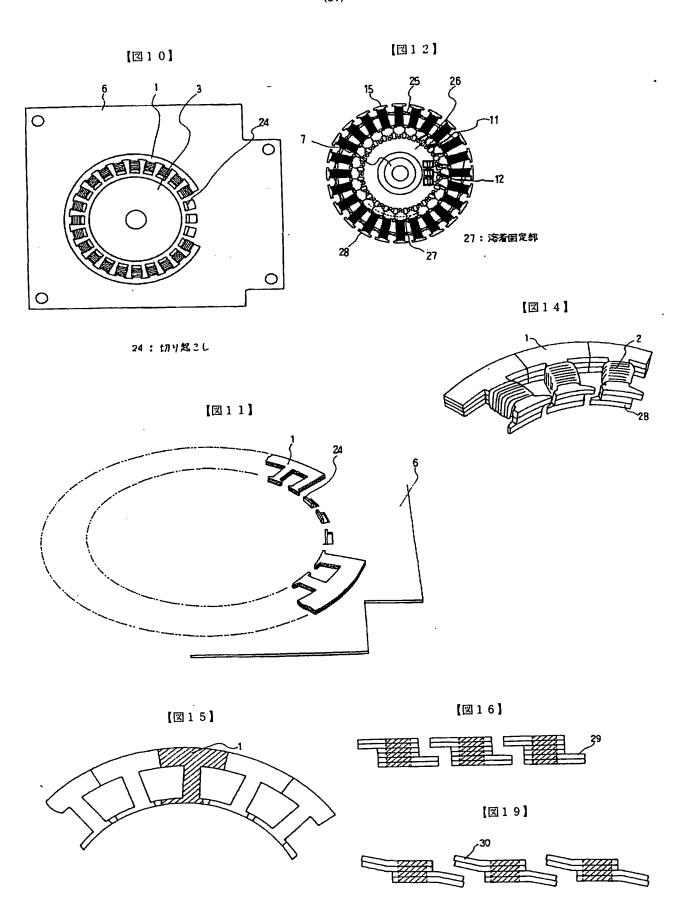


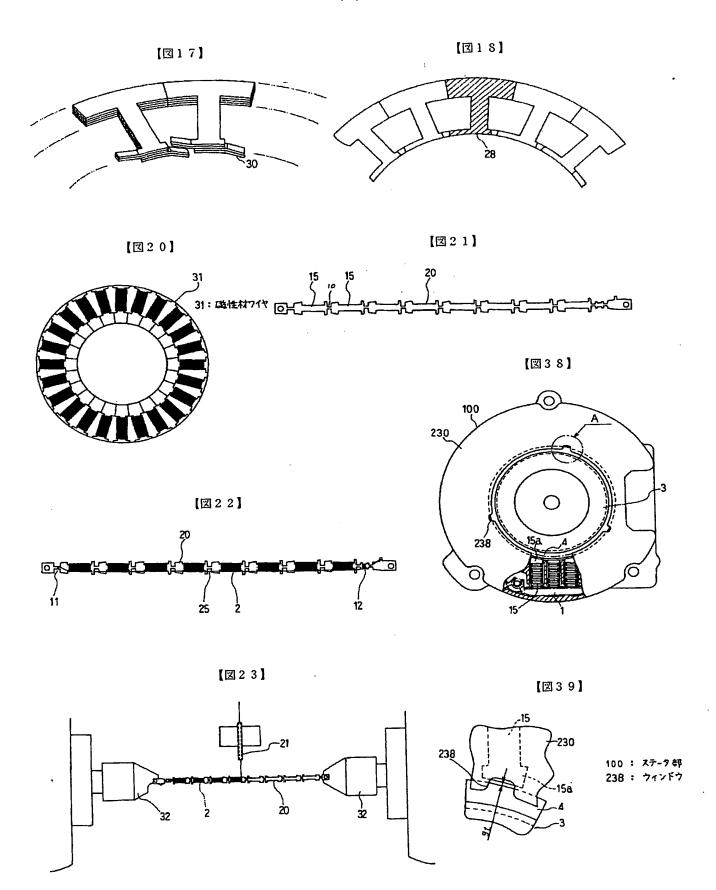
[図3]

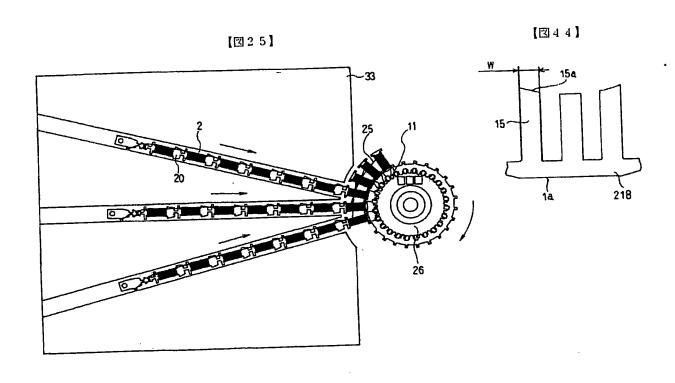


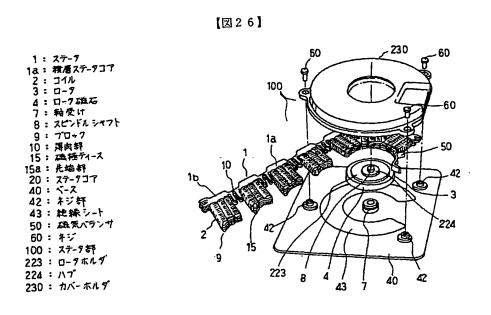
16: 継鉄部 17: 継鉄コイル

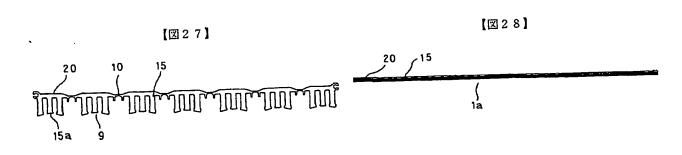


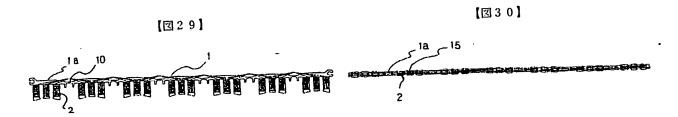


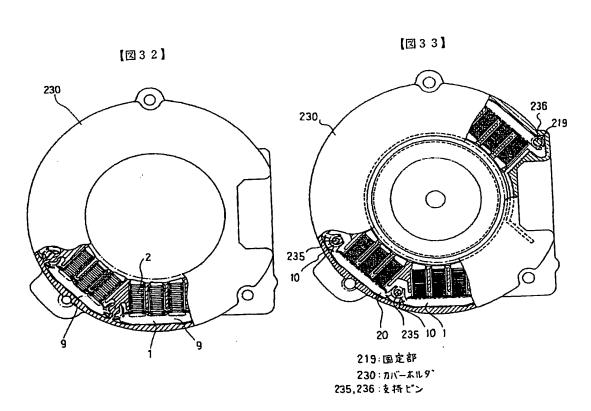


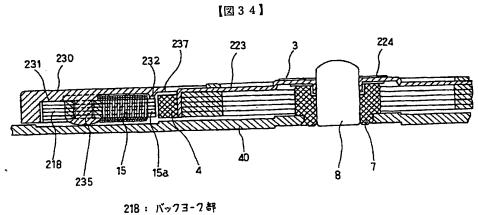




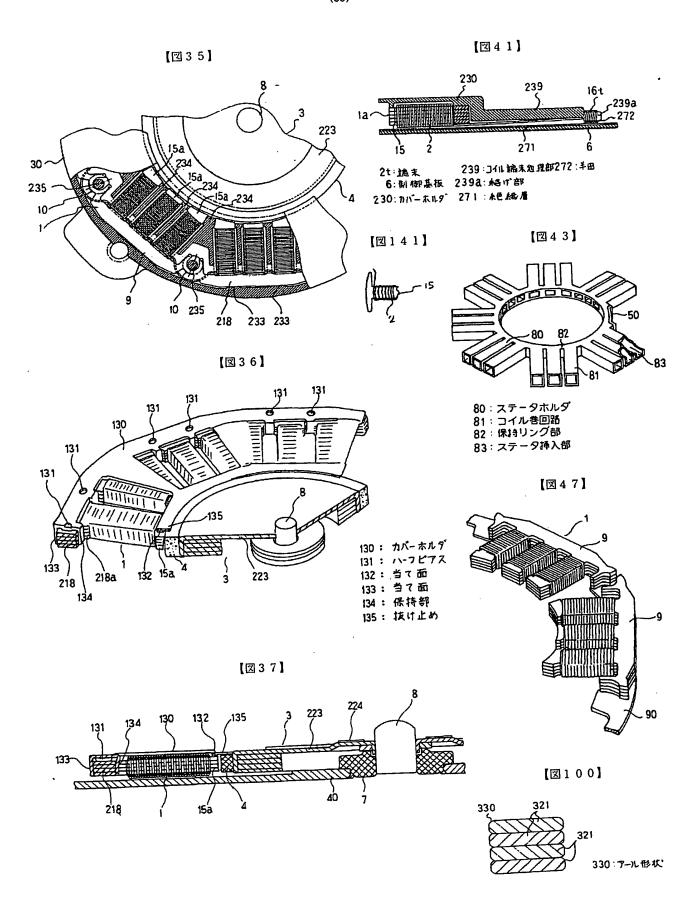






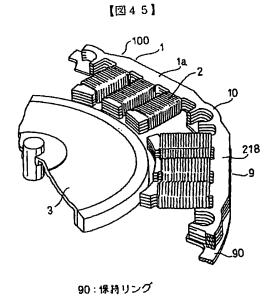


218: バックヨーク部 231,232: 当て面 237: 抜け止め祭

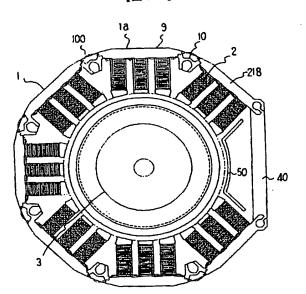


[图42]

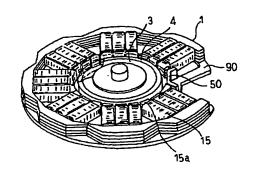
50: 磁気バランサ 80: ステータホルダ 83: ステータ神入部

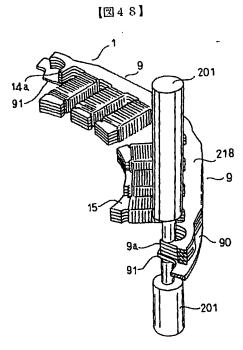






【図56】

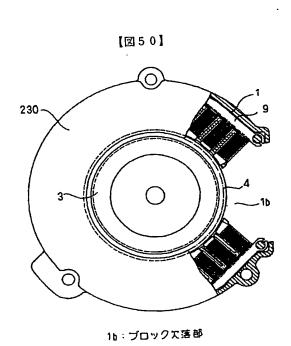


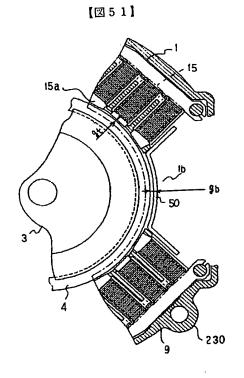


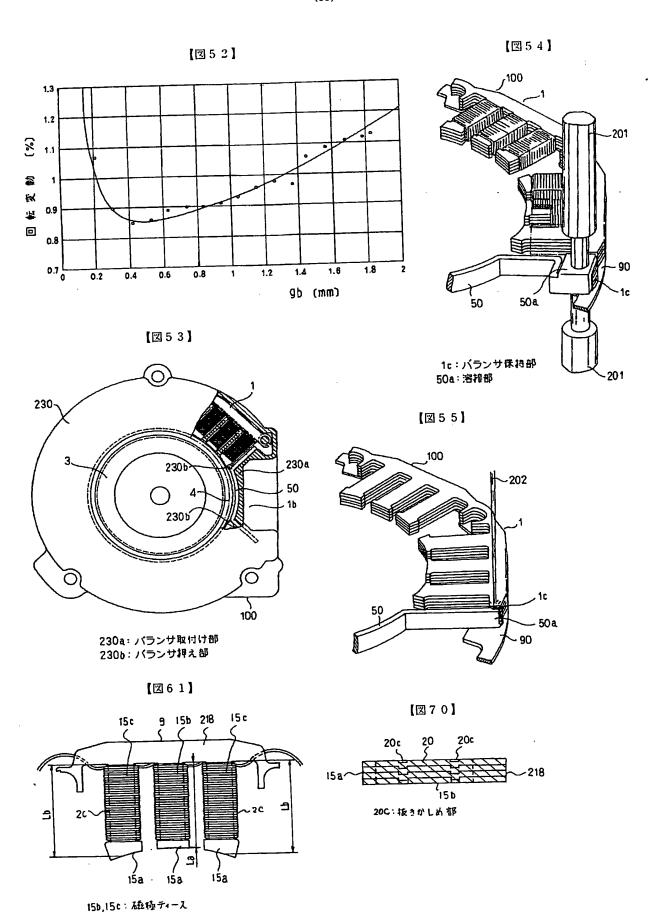
202:YAGL-#

[图49]

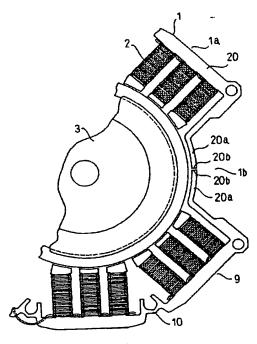
9a:溶接部 91:溶接部 201:電極



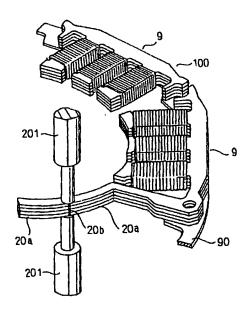




【図57】

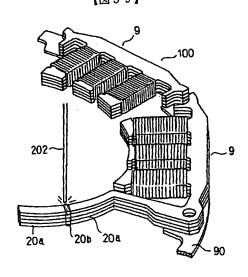


[図58]

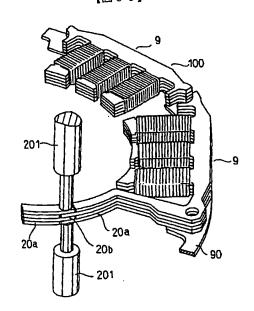


20a:磁気バランサ部 20b:突き合わせ部

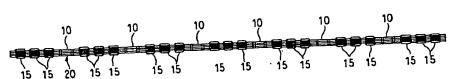
【図59】



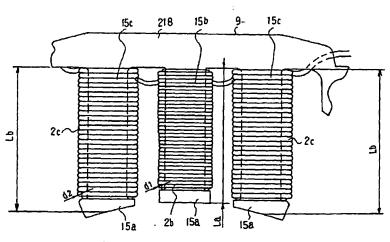
【図60】



[図76]



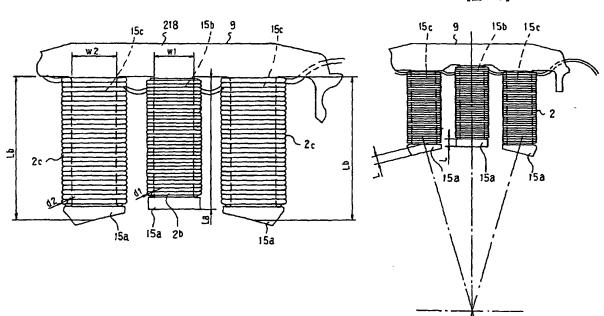
【图62】



2b,2c:コイル 15b,15 c: 破極ガース

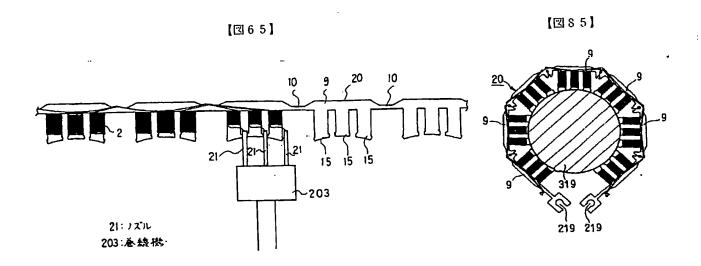


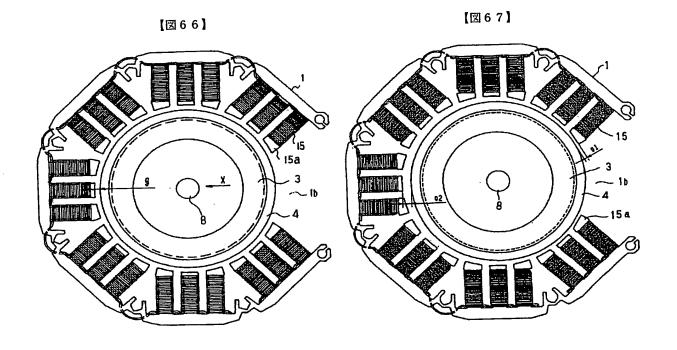
【図64】

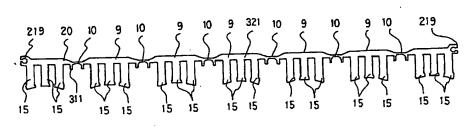


【図74】





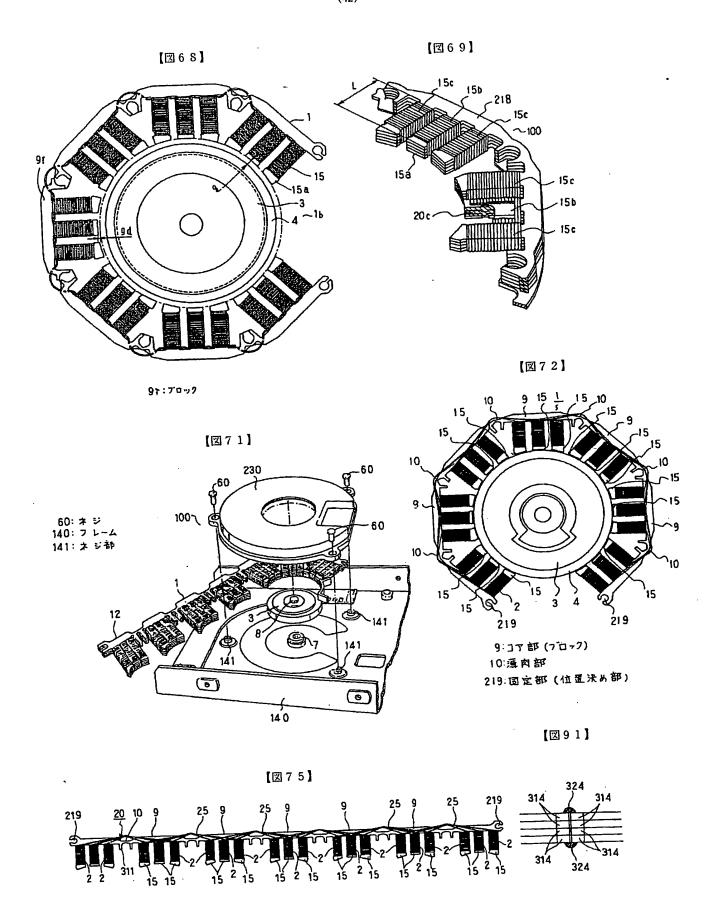


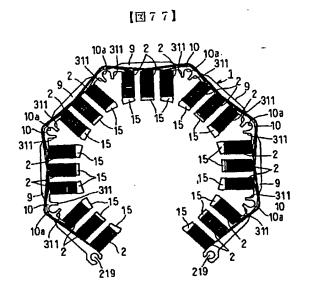


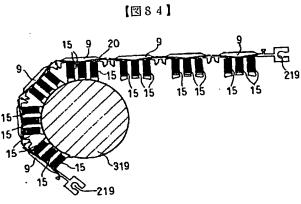
【図73】

20:福居コア(連結ステータコア)

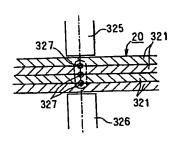
311:突起 321:磁性袋





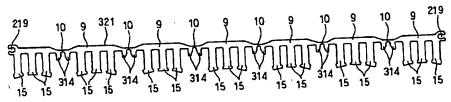


10a:切欠(粹結部材牌入部)

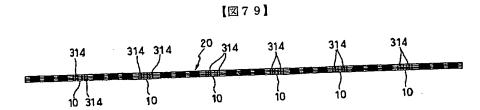


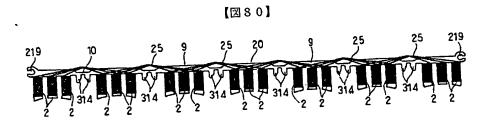
【図95】

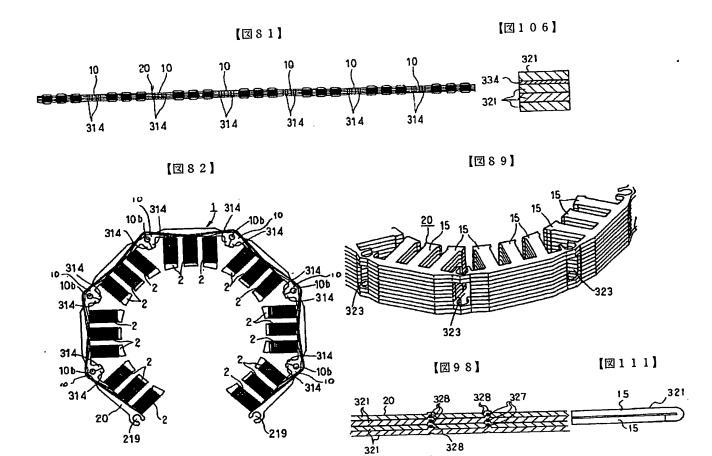
[図78]

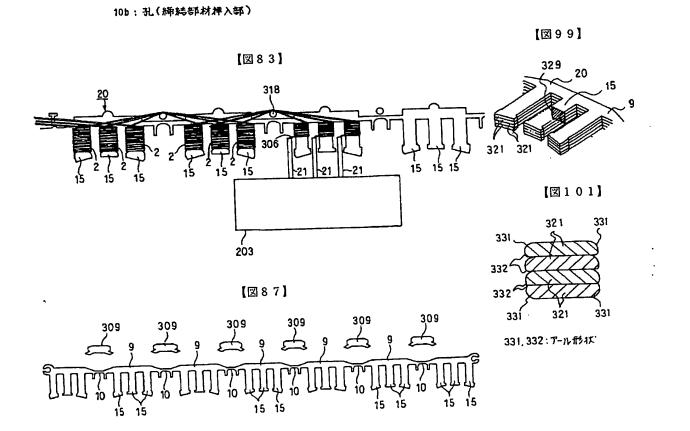


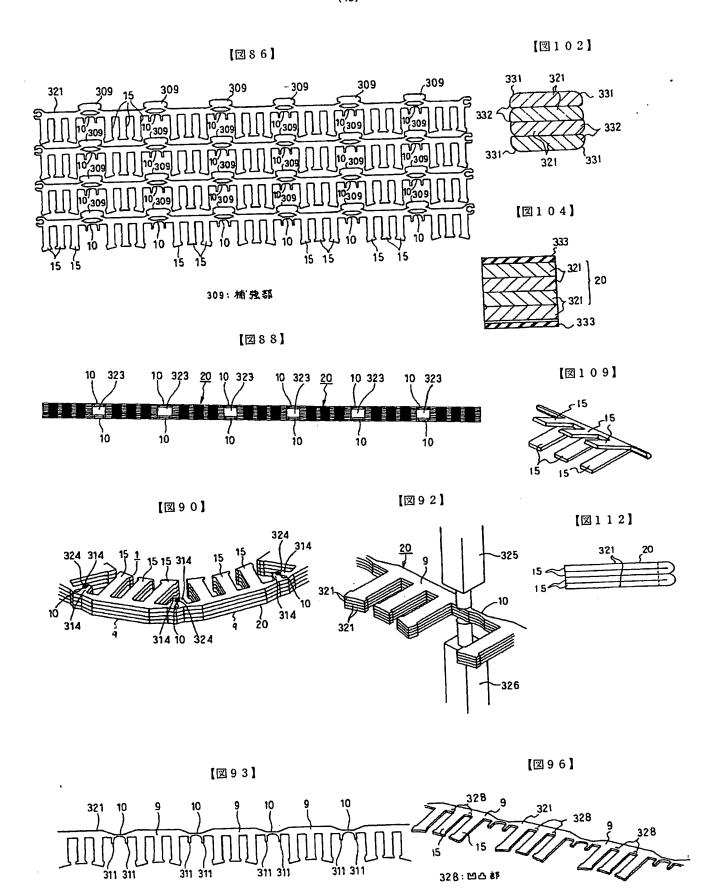
314: 磁路形成部 (突起)

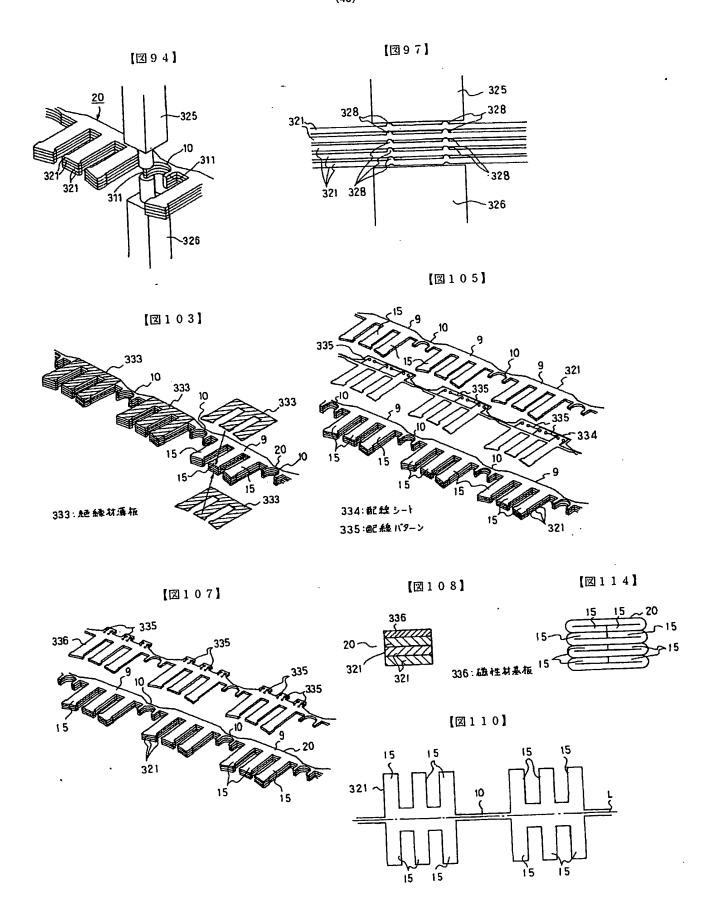






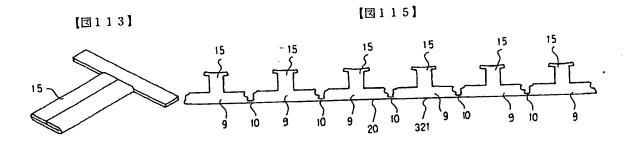




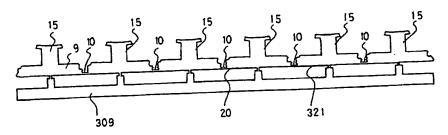


【図121】

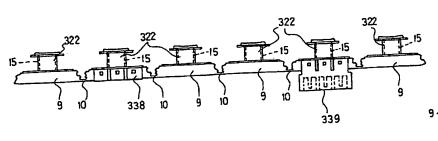
314



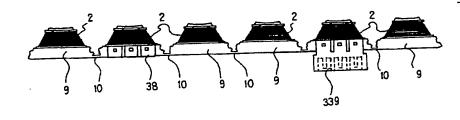
【図116】



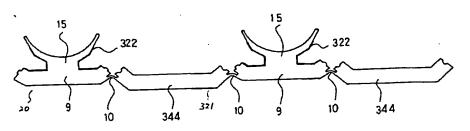
[図117]



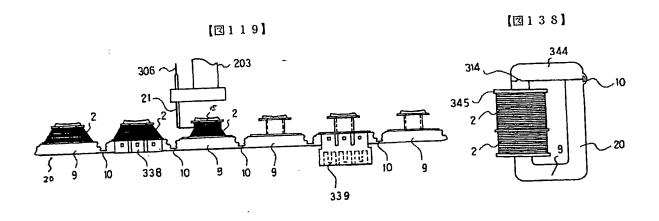
【図118】

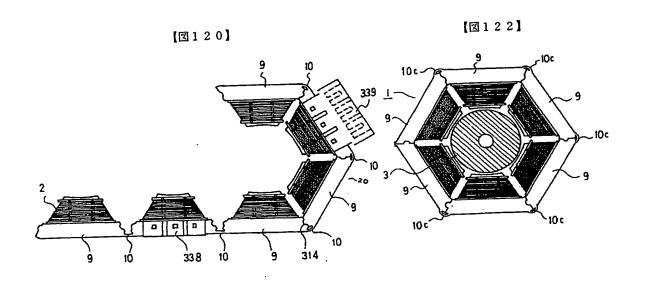


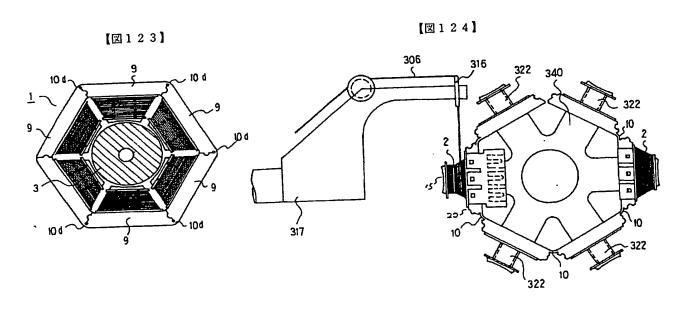
【図126】

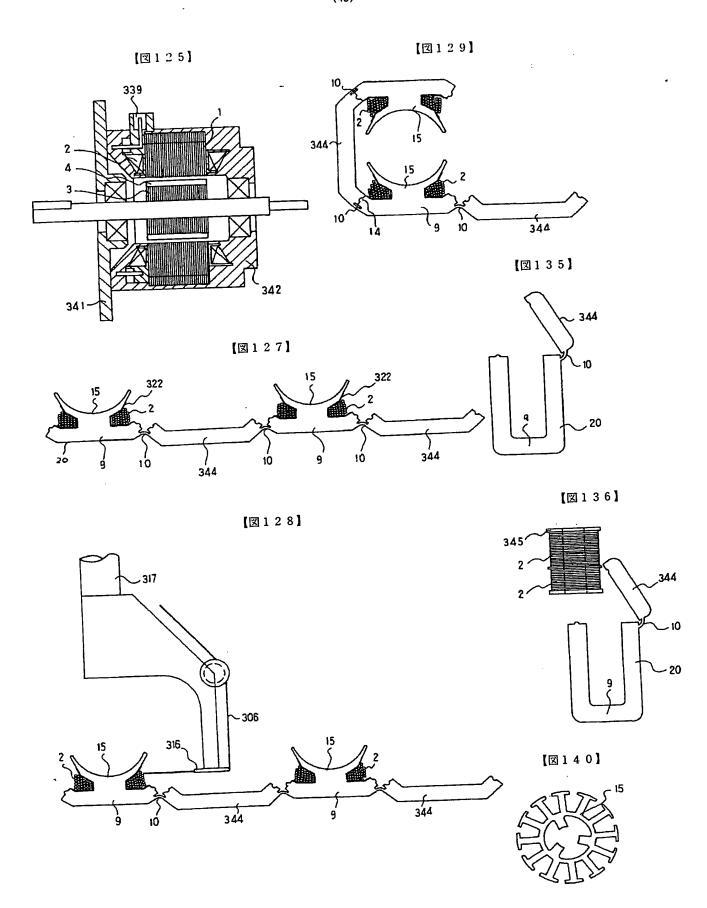


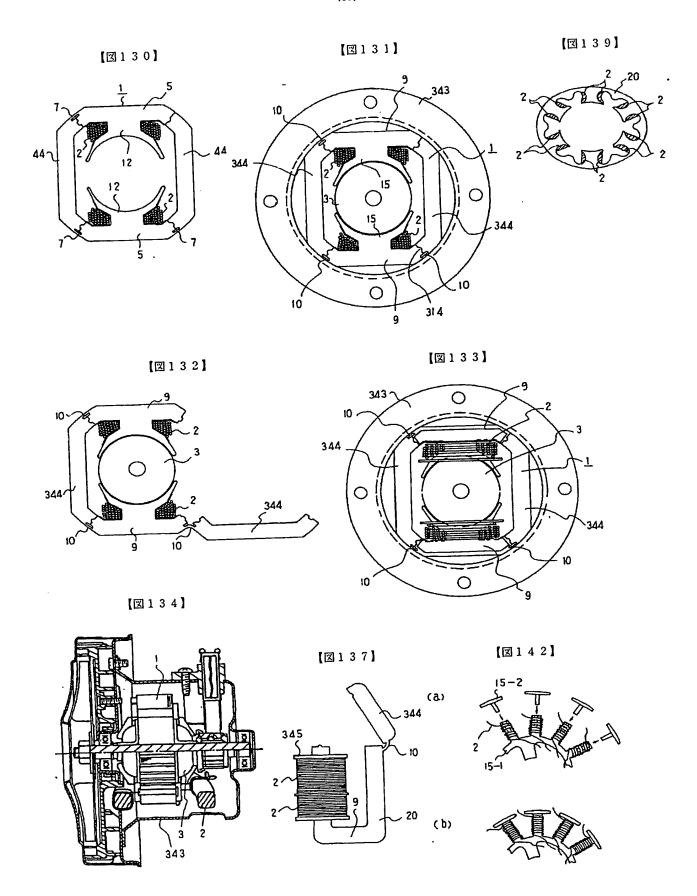


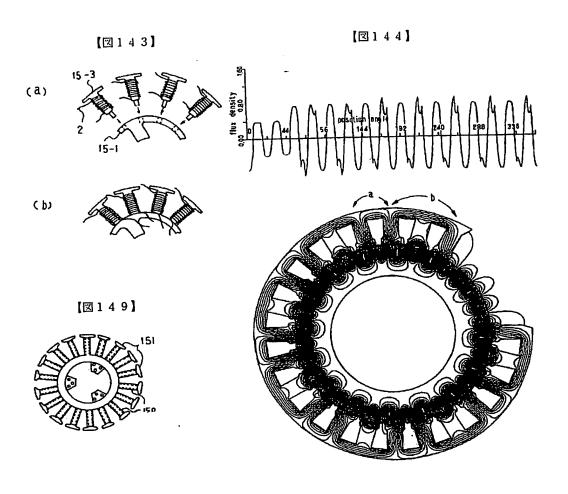


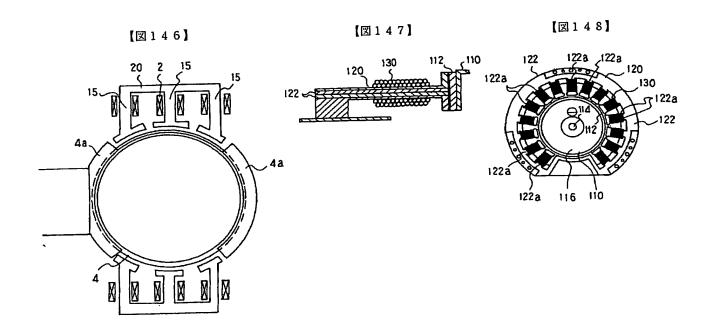




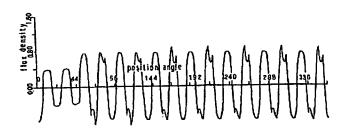


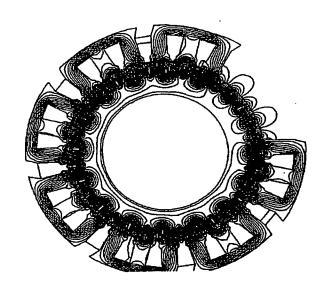






【図145】





フロントページの続き

(72)発明者 川田 順治

鎌倉市上町屋730番地 三菱電機エンジニ アリング株式会社鎌倉事業所内

(72)発明者 藤田 陽一

尼崎市塚口本町8丁目1番1号 三菱電機 株式会社生産システム技術センター内

(72) 発明者 東 健一

尼崎市塚口本町8丁目1番1号 三菱電機 株式会社生産システム技術センター内 (72) 発明者 高井 保典

尼崎市塚口本町8丁目1番1号 三菱電機 株式会社生産システム技術センター内

(72) 発明者 松本 勝

尼崎市塚口本町8丁目1番1号 三菱電機 株式会社生産システム技術センター内

(72)発明者 長谷川 正

郡山市栄町 2 番25号 三菱電機株式会社郡

山製作所内

(72)発明者 宮崎 浩志

郡山市栄町2番25号 三菱電機株式会社郡

山製作所内